## Allocation Dynamique

L. Mounier

UGA - M2 CCI - PL1

22 octobre 2025

## Rappels sur les principaux points abordés en C

- Types
  - types prédéfinis : entiers (dont booléens et caractères), réels
  - constructeurs de types :
     types énumérés, structures (produit de types)
     tableaux (statiques), pointeurs
- Fonctions et "procédures"
  - paramètres (donnée et résultat)
  - portée et durée de vie des données
- → Utilisation de données **statiques** :

#### Allocation dynamique:

## Organisation (simplifiée) de la mémoire

Programme à l'exécution ⇒ 3 zones mémoires distinctes



- le code : inst. du programme (en langage machine), taille fixe
- la pile (stack) : variables locales et paramètres

   → varie à chaque appels/retours de fonctions

### Bref rappel sur les pointeurs en C . . .

Constructeur de type "pointeur sur un type T" (noté T\*)

- représente l'adresse (mémoire) d'un élément de type T
- deux opérateurs associés :
  - déréférencement (\*) = accès à l'élément "pointé" p pointeur sur T ⇒ \*p est une valeur de type T
  - addresse (&) = accès à l'adresse d'une variable
     x variable de type T ⇒ &x est de type pointeur sur T

```
int a, b; // variables entieres
int *p, *q; // variables de type pointeur sur entier
int T[10]; // tableau de 10 entiers
  p = &a; // p pointe sur la variable a
  *p = 5; // affecte la valeur 5 a la variable a
  q = p; // p pointe egalement sur la variable a
  b = *q // affecte 5 à la variable b
  p = T; // p pointe sur T[0]
```

## Bref rappel sur les pointeurs en C . . .

Constructeur de type "pointeur sur un type T" (noté T\*)

- représente l'adresse (mémoire) d'un élément de type T
- deux opérateurs associés :
  - déréférencement (\*) = accès à l'élément "pointé" p pointeur sur T ⇒ \*p est une valeur de type T
  - addresse (&) = accès à l'adresse d'une variable x variable de type T ⇒ &x est de type pointeur sur T

```
int a, b; // variables entieres
int *p, *q; // variables de type pointeur sur entier
int T[10]; // tableau de 10 entiers
  p = &a; // p pointe sur la variable a
  *p = 5; // affecte la valeur 5 a la variable a
  q = p; // p pointe egalement sur la variable a
  b = *q // affecte 5 à la variable b
  p = T; // p pointe sur T[0]
```

## Primitives d'allocation dynamique en C

#### Allocation d'une zone en mémoire

```
(void *) malloc (int t)
```

- alloue (dans le tas) un bloc mémoire de taille t et renvoie un pointeur sur ce bloc; renvoie NULL si l'allocation échoue
- la fonction sizeof() renvoie la taille (en octet) d'un type ou d'une variable

#### Libération d'une zone en mémoire

```
void free (void *p)
```

- libère le bloc mémoire pointée par p
- comportement indéfini si p ne pointe pas sur un bloc alloué

Ces primitives sont fournies par la librairie <stdlib.h> (voir également man malloc).

## Primitives d'allocation dynamique en C

#### Allocation d'une zone en mémoire

```
(void *) malloc (int t)
```

- alloue (dans le tas) un bloc mémoire de taille t et renvoie un pointeur sur ce bloc; renvoie NULL si l'allocation échoue
- la fonction sizeof() renvoie la taille (en octet) d'un type ou d'une variable

#### Libération d'une zone en mémoire

```
void free (void *p)
```

- libère le bloc mémoire pointée par p
- comportement indéfini si p ne pointe pas sur un bloc alloué

Ces primitives sont fournies par la librairie <stdlib.h> (voir également man malloc).

## Exemple 1

```
void f(){
 int *p, *q;
 *p = 12 ; // ERREUR : p contient pas une @ memoire valide
 p = (int *) malloc(sizeof (int)); // conversion de type
 *p = 12 ; // OK
 q = p; // p et q pointent sur le meme bloc
 free (q); // liberation du bloc pointe par p et q
int main(){
 f();
 return 0 ;
```

### Exemple 2

Durée de vie d'un bloc alloué dans le tas

```
(char *) g() { // renvoie un pointeur sur char
 char *p ;
 p = (char *) malloc(sizeof (char)); // conversion de type
 return p; // le bloc pointe par p RESTE ALLOUE
int main(){
 int *q;
 q = g();
 *q = 'A'; // q contient une @ memoire valide
 free (q); // liberation du bloc alloue par g()
 return 0 ;
```

### Exemple 3

Durée de vie des variables locales

```
(char *) g() { // renvoie un pointeur sur char
 char *p;
 char c ; // variable locale
 p = &c ; // OK, p contient l'adresse de c
 return p; // PB, renvoie une @ qui va etre INVALIDE
int main(){
 int *q;
 q = g();
 *q = 'A'; // q contient une @ memoire INVALIDE
 return 0 :
```

### Application 1 : tableaux dynamique

**Variante**: fonction calloc()

La fonction malloc() permet de choisir la **taille** du bloc à allouer → **tableaux dynamiques** ...

```
int *t ;

/* allocation d'un bloc de taille 10 entiers
t = (int *) malloc (10*sizeof(int));

/* acces indexe possible */
t[0] = 4;
t[8] = 5;
free(t);
```

# t = (int \*) calloc (10, sizeof(int)); // alloue un bloc de 10 int

## Application 2 : séquences chaînées

Représentation d'une séquence S en langage C?

- 1 tableaux statiques :
  - taille mémoire et durée de vie *S* fixée à la compilation
  - aucun surcoût à l'exécution
- 2 tableaux dynamique :
  - taille mémoire maximale de *S* fixée à l'allocation
  - durée de vie de S peut varier à l'exécution
  - (léger) surcoût à l'exécution (1 appel à allouer/libérer)

comment adapter **dynamiquement** la taille mémoire de *S* ? (en fonction des insertions/suppressions d'éléments)

→ séquences chaînées!

## Séquences chaînées en C

#### Notation algorithmique

```
Cellule : un type
Cellule : le type <elem: un entier, suiv: pointeur sur Cellule>
Seq : le type pointeur sur Cellule
```

#### Implémentation en C

```
typedef struct cellule {
    int elem ;
    struct cellule *suiv ;
} Cellule ;

typedef Cellule *Seq ;
Le pointeur NULL représente la séquence vide
```

# Séquences chaînées en C

#### Notation algorithmique

```
Cellule : un type
Cellule : le type <elem: un entier, suiv: pointeur sur Cellule>
Seq : le type pointeur sur Cellule
```

#### Implémentation en C

```
typedef struct cellule {
         int elem ;
         struct cellule *suiv ;
     } Cellule ;

typedef Cellule *Seq ;
Le pointeur NULL représente la séquence vide
```

### Parcours d'une séquence chaînée

Incrémenter tous les éléments de la séquence S?

```
void IncElements (Seq S) {
   Seq elemC ; // element courant pour le parcours

   elemC = S ;
   while (elemC != NULL) { // tant qu'il existe encore un element
        elemC->elem = elemC->elem + 1 ; // on l'incremente
        elemC = elemC->suiv ; // on passe au suivant
   }
}
```

Le paramètre S est ici de type Seq car il n'est pas modifié (passage par donnée)

Par contre chaque élément de S est modifié . . .

# Insertion en tête dans une séquence chaînée (1)

#### Version 1: fonction

```
Seq InsTete (Seq S, int x)
ajoute le nouvel élément x en tête de S et renvoie la nouvelle
séquence
Seq InsTete (Seq S, int x) {
   Seq tmp; // temporaire pour le nouvel element
   // allocation d'un nouvel element x
   tmp = (Seq) malloc (sizeof(Cellule));
   tmp->elem = x ;
   tmp->suiv = S ; // chainage en tete de S
   return tmp; // renvoie la nouvelle sequence
```

# Insertion en tête dans une séquence chaînée (2)

### Version 2 : action avec paramètre résultat

```
void InsTete (Seq *S, int x)
modifie S en lui ajoutant en tête un nouvel élément x
void InsTete (Seq *S, int x) {
   Seq tmp; // temporaire pour le nouvel element
   // allocation d'un nouvel element x
    tmp = (Seq) malloc (sizeof(Cellule));
   tmp->elem = x ;
    tmp->suiv = *S ; // chainage en tete de S
    *S = tmp ; // affecte a S ce nouveau (premier) element
}
```

Le paramètre S est ici de type Seq \* car il va être modifié (passage par donnée-résultat)

# Et dans d'autres langages?

Allocation dynamique présente dans la plupart des langage de programmation, mais sous différentes formes . . .

- C, C++
  - gestion mémoire entièrement à la charge du programmeur
  - risque important d'erreurs
  - surcoût réduit (en temps d'exécution, en mémoire utilisée)
- Java
  - gestion mémoire partiellement à la charge du programmeur libération "automatique" (ramasse-miettes)
  - peu de risque d'erreurs
  - surcoût possible (en temps d'exécution, en mémoire utilisée)
- JavaScript, Python
  - gestion mémoire implicite (allocation, libération)
  - peu de risque d'erreurs
  - surcoût (en temps d'exécution, en mémoire utilisée)