

## Architectures des ordinateurs (une introduction)

Bruno Ferres Kevin Marquet Denis Bouhineau  
basé sur un cours de Fabienne Carrier & Stéphane Devismes

Université Grenoble Alpes

15 décembre 2025



## Bibliographie

- *Architectures logicielles et matérielles*, Amblard, Fernandez, Lagnier, Maraninchi, Sicard, Waille, Dunod 2000
- *Architecture des ordinateurs*, Cazes, Delacroix, Dunod 2003.
- *Computer Organization and Design : The Hardware/Software Interface*, Patterson and Hennessy, Dunod 2003.
- *Processeurs ARM*, Jorda. DUNOD 2010.
- <https://im2ag-moodle.univ-grenoble-alpes.fr/course/view.php?id=336>
- <https://moodle.caseine.org/course/view.php?id=716>

## Organisation

(1/2)

- **Cours** : [bruno.ferres@univ-grenoble-alpes.fr](mailto:bruno.ferres@univ-grenoble-alpes.fr) & [kevin.marquet@univ-grenoble-alpes.fr](mailto:kevin.marquet@univ-grenoble-alpes.fr)
- **TD et TDE**
  - INM-01 : [augustin.bonnel@univ-grenoble-alpes.fr](mailto:augustin.bonnel@univ-grenoble-alpes.fr)
  - INM-02 : [denis.bouhineau@imag.fr](mailto:denis.bouhineau@imag.fr) (TD) & [neven.villani@univ-grenoble-alpes.fr](mailto:neven.villani@univ-grenoble-alpes.fr) (TP);
  - INM-03 : [denis.bouhineau@imag.fr](mailto:denis.bouhineau@imag.fr);
  - INM-04 : [gomezbaj@univ-grenoble-alpes.fr](mailto:gomezbaj@univ-grenoble-alpes.fr);
  - MIN-01 : [kevin.marquet@univ-grenoble-alpes.fr](mailto:kevin.marquet@univ-grenoble-alpes.fr);
  - MIN-02 : [david.rios.uga@gmail.com](mailto:david.rios.uga@gmail.com);
  - MIN-03 : [david.rios.uga@gmail.com](mailto:david.rios.uga@gmail.com);
  - MIN-04 : [bruno.ferres@univ-grenoble-alpes.fr](mailto:bruno.ferres@univ-grenoble-alpes.fr);
  - MIN-Int : [olivier.romane@univ-grenoble-alpes.fr](mailto:olivier.romane@univ-grenoble-alpes.fr).
- **Note** : 0.25 CC1 (partiel) + 0.25 CC2 (note de TP) + 0.5 examen
- **Partiel** : mi-mars
- **Examen** : mi-mai

Modèle de von Neumann :  
qu'est ce qu'un ordinateur ?

Bruno Ferres Kevin Marquet Denis Bouhineau  
basé sur un cours de Fabienne Carrier & Stéphane Devismes

Université Grenoble Alpes



15 décembre 2025

## Description du modèle de von Neumann

(2/5)

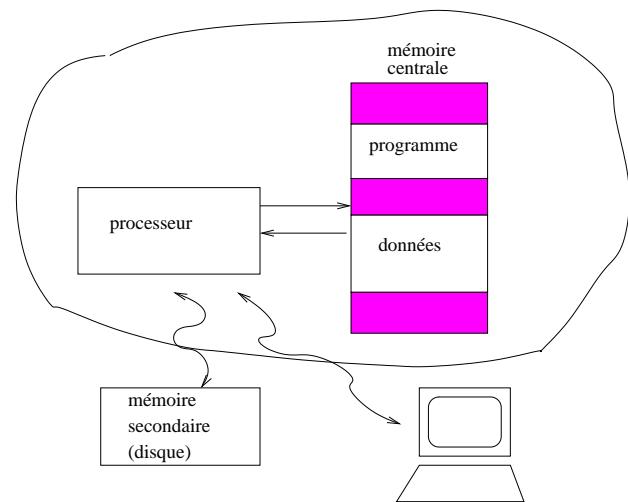


Figure – Processeur, mémoire et périphériques

## Résumé : processeur/mémoire

**Processeur** : circuit relié à la **mémoire** (bus adresses, données et contrôle)

La mémoire contient des informations de nature différentes :

- des données : représentation binaire d'une couleur, d'un entier, d'une date, etc.
- des instructions : représentation binaire d'une ou plusieurs actions à réaliser.

Le processeur, relié à une mémoire, peut :

- lire** un mot : le processeur fournit une adresse, un signal de commande de lecture et reçoit le mot.
- écrire** un mot : le processeur fournit une adresse ET une donnée et un signal de commande d'écriture.
- ne pas accéder à la mémoire.
- exécuter** des instructions, ces instructions étant des informations lues en mémoire.

## Mémoire centrale (vision abstraite)

La mémoire contient des **informations** prises dans un certain domaine

La mémoire contient un certain nombre (fini) d'**informations**

Les informations sont **codées** par des vecteurs binaires d'une certaine taille

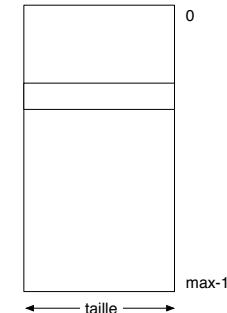


Figure – Mémoire abstraite

## Entrées/Sorties : définitions

On appelle **périphériques d'entrées/sortie** les composants qui permettent :

- L'interaction de l'ordinateur (mémoire et processeur) avec **l'utilisateur** (clavier, écran, ...)
- L'interaction de l'ordinateur avec le **réseau** (carte réseau, carte WIFI, ...)
- L'accès aux **mémoires secondaires** (disque dur, clé USB...)

L'accès aux périphériques se fait par le biais de **ports** (usb, serie, pci, ...).

**Sortie** : ordinateur → extérieur

**Entrée** : extérieur → ordinateur

**Entrée/Sortie** : ordinateur ↔ extérieur

## Les bus

Un **bus** informatique désigne l'ensemble des lignes de communication (câbles, pistes de circuits imprimés, ...) connectant les différents composants d'un ordinateur.

- **Le bus de données** permet la circulation des données.
- **Le bus d'adresse** permet au processeur de **désigner à chaque instant la case mémoire ou le périphérique** auquel il veut faire appel.
- **Le bus de contrôle** indique quelle est l'**opération que le processeur veut exécuter**, par exemple, s'il veut faire une écriture ou une lecture dans une case mémoire.

On trouve également, dans le bus de contrôle, une ou plusieurs lignes qui permettent aux périphériques d'effectuer des demandes au processeur ; ces lignes sont appelées **lignes d'interruptions matérielles (IRQ)**.

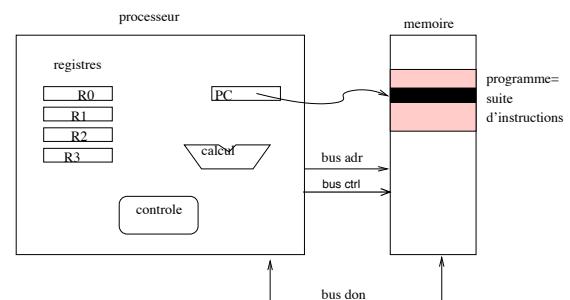
## Codage des instructions : langage machine

- Représentation d'une instruction en mémoire : **un vecteur de bits**
- **Programme** : **suite de vecteurs binaires** qui codent les instructions qui doivent être exécutées.
- Le codage des instructions constitue le **Langage machine** (ou *code machine*).
- Chaque modèle de processeur a son propre langage machine (on dit que le langage machine est **natif**)

## Composition du processeur

Le processeur est composé d'unités (ressources matérielles internes) :

- **des registres** : cases de mémoire interne  
Caractéristiques : désignation, lecture et écriture "simultanées"
- **des unités de calcul (UAL)**
- **une unité de contrôle** : (UC, *Central Processing Unit*)
- **un compteur ordinal ou compteur programme** : PC



## Codage des informations et représentation des nombres par des vecteurs binaires

Bruno Ferres Kevin Marquet Denis Bouhineau  
basé sur un cours de Fabienne Carrier & Stéphane Devismes

Université Grenoble Alpes

15 décembre 2025

## Exemples (3/3) : Code ASCII (Ensemble des caractères affichables)

ASCII = « American Standard Code for Information Interchange »

On obtient le tableau ci-dessous par la commande Unix `man ascii`

32	«	33	!	34	”	35	#	36	\$	37	%	38	&	39	'
40	(	41	)	42	*	43	+	44	,	45	-	46	.	47	/
48	0	49	1	50	2	51	3	52	4	53	5	54	6	55	7
56	8	57	9	58	:	59	:	60	<	61	=	62	>	63	?
64	@	65	A	66	B	67	C	68	D	69	E	70	F	71	G
72	H	73	I	74	J	75	K	76	L	77	M	78	N	79	O
80	P	81	Q	82	R	83	S	84	T	85	U	86	V	87	W
88	X	89	Y	90	Z	91	[	92	\	93	]	94	^	95	-
96	'	97	a	98	b	99	c	100	d	101	e	102	f	103	g
104	h	105	i	106	j	107	k	108	l	109	m	110	n	111	o
112	p	113	q	114	r	115	s	116	t	117	u	118	v	119	w
120	x	121	y	122	z	123	{	124		125	}	126	-	127	del

`Code_ascii (q) = 113 ; Decode_ascii (51) = 3.`

## Conclusion sur le codage : Où est le code ?

- Le code n'est pas dans l'information codée.

Par exemple : 14 est :

- le code du jaune dans le code des couleurs du PC ...
- ou le code du couple (2,4) ...
- ou le code du bleu pâle dans le code du commodore 64 ...

- Pour interpréter, comprendre une information codée il faut connaître la règle de codage.

Le code seul de l'information ne donne rien, c'est le **système de traitement de l'information (logiciel ou matériel)** qui « connaît » la règle de codage, sans elle il ne peut pas traiter l'information.

## Application en langage C

```
printf("%c", 'A' + 'b' - 'a');
printf("%c", 'A' + 3);
```

```
char c;
scanf("%c", &c);
if (c >= 'a' && c <= 'z') {
    printf("%c est une lettre minuscule", c);
}
'A' + 'b' - 'a'                                → affichage de la lettre B
'A' + 3                                         → affichage de la lettre D
char c;                                         → entier sur 5 bits
if (c >= 'a' && c <= 'z')                      → comparaison entier et code ascii
```

## Exercice : Enumérer les nombres représentables sur 3 chiffres binaires.

0	:	0	0	0
1	:	0	0	1
2	:	0	1	0
3	:	0	1	1
4	:	1	0	0
5	:	1	0	1
6	:	1	1	0
7	:	1	1	1

## Quelques valeurs à connaître

$X$	$2^X$
0	1
1	2
2	4
3	8
4	16
8	256
10	1 024 ( $\approx 1\ 000$ , 1 Kilo)
16	65 536
20	1 048 576 ( $\approx 1\ 000\ 000$ , 1 Méga)
30	1 073 741 824 ( $\approx 1\ 000\ 000\ 000$ , 1 Giga)
31	2 147 483 648
32	4 294 967 296

## Conversion base 2 vers base 10

Soit  $a_{n-1}a_{n-2}\dots a_1a_0$  un nombre entier en base 2

En utilisant les puissances de 2 :

$2^7$	$2^6$	$2^5$	$2^4$	$2^3$	$2^2$	$2^1$	$2^0$
128	64	32	16	8	4	2	1

$(a_{n-1}a_{n-2}\dots a_1a_0)_2$  vaut  $(a_{n-1}2^{n-1} + a_{n-2}2^{n-2} + \dots + a_12^1 + a_02^0)_{10}$

## Exemple

$$\begin{aligned}
 1010 &\text{ vaut} & 1 \times 2^3 + 0 \times 2^2 + 1 \times 2^1 + 0 \times 2^0 \\
 & & = 2^3 + 2^1 \\
 & & = 8 + 2 = 10
 \end{aligned}$$

## Conversion base 10 vers base 2 : Troisième méthode

169	1	$(169 = 84 \times 2 + 1)$
84	0	$(84 = 42 \times 2 + 0)$
42	0	$(42 = 21 \times 2 + 0)$
21	1	
10	0	
5	1	
2	0	
1	1	
0		

On a ainsi  $169_{10} = 10101001_2$

## Représentation des relatifs, solution : Complément à deux

Sur  $n$  bits, en choisissant 00...000 pour le codage de zéro, il reste  $2^n - 1$  possibilités de codage : la moitié pour les positifs, la moitié pour les négatifs.

**Attention**, ce n'est pas un nombre pair, l'intervalle des entiers relatifs codés ne sera pas symétrique.

Principe :

- Les entiers positifs sont codés par leur code en base 2
- Les entiers négatifs sont codés de façon à ce que  $\text{code}(a) + \text{code}(-a) = 0$

D'où **sur 8 bits**, intervalle représenté  $[-128, +127] = [-2^7, 2^7 - 1]$

- $x \geq 0 \quad x \in [0, +127] : \text{CodeC2}(x) = x$
- $x < 0 \quad x \in [-128, -1] : \text{CodeC2}(x) = x + 256 = x + 2^8$   
( $x$  étant négatif et  $\geq -128$ ,  $x + 2^8$  est < codable > sur 8 bits)  
 $(x + 2^8) > 127$ , donc pas d'ambiguïté)

$$\text{CodeC2}(a) + \text{CodeC2}(-a) = a - a + 2^8 = 0 \text{ (sur 8 bits)}$$

## Complément à deux : trouver le code d'un entier négatif

Soit un entier relatif positif  $a$  codé par les  $n$  chiffres binaires :

$(a_{n-1}a_{n-2}\dots a_1a_0)_2$

$$\begin{aligned}
 \text{valeur}(-a) &= 2^n - \text{valeur}(a) \\
 &= 2^n - (a_{n-1}2^{n-1} + a_{n-2}2^{n-2} + \dots + a_12 + a_0) \\
 &= (2^{n-1} + 2^{n-2}) - (a_{n-1}2^{n-1} + a_{n-2}2^{n-2} + \dots + a_12 + a_0) \\
 &= (1 - a_{n-1})2^{n-1} + 2^{n-2} - (a_{n-2}2^{n-2} + \dots + a_12 + a_0) \\
 &= \dots \\
 &= (1 - a_{n-1})2^{n-1} + (1 - a_{n-2})2^{n-2} + \dots + (1 - a_0) + 1
 \end{aligned}$$

### Règle pour un entier négatif

- 1 écrire le code de la valeur absolue
- 2 inverser tous les bits
- 3 ajouter 1

## Indicateurs

	naturel	relatif
débordement addition	$C = 1$	$V = 1$
débordement soustraction	$C = 0$	$V = 1$

2 autres indicateurs (flags) :

- $N$  : bit de signe (1 si négatif)
- $Z$  : test si nulle ( $Z = 1$  si nulle)

Les indicateurs permettent aussi d'évaluer les conditions ( $<$ ,  $>$ ,  $\leq$ ,  $\geq$ ,  $=$ ,  $\neq$ ).

Pour évaluer une condition entre  $A$  et  $B$ , le processeur positionne les indicateurs en fonction du résultat de  $A - B$ .

**Exemple :** Supposons que  $A$  et  $B$  sont des entiers naturels. Alors,  $A - B$  provoque un débordement (c'est-à-dire,  $C = 0$ ) si et seulement si  $A < B$ .

## Complément à deux : autre version

Comment retrouver l'opposé d'un entier  $A$  ?

- 1 prendre  $A = a_{n-1}a_{n-2}\dots a_1a_0$

- 2 remarquer que

$$A + \bar{A} = 11\dots11 = -1$$

- 3 en déduire que

$$-A = \bar{A} + 1$$

## Table d'addition (3 bits, naturels)

Récapitulatif :

Pour 3 bits et les entiers naturels :

- il y a 8 entiers naturels : 0 ... 7,
- et l'addition suivante

+	0	1	2	3	4	5	6	7
0	0	1	2	3	4	5	6	7
1	1	2	3	4	5	6	7	0
2	2	3	4	5	6	7	0	1
3	3	4	5	6	7	0	1	2
4	4	5	6	7	0	1	2	3
5	5	6	7	0	1	2	3	4
6	6	7	0	1	2	3	4	5
7	7	0	1	2	3	4	5	6

## Table d'addition (3 bits, relatifs)

Récapitulatif :

Pour 3 bits et les entiers relatifs codés en complément à 2 :

- il y a 8 entiers relatifs : -4 ... 3,
- et l'addition suivante

+	-4	-3	-2	-1	0	1	2	3
-4	0	1	2	3	-4	-3	-2	-1
-3	1	2	3	-4	-3	-2	-1	0
-2	2	3	-4	-3	-2	-1	0	1
-1	3	-4	-3	-2	-1	0	1	2
0	-4	-3	-2	-1	0	1	2	3
1	-3	-2	-1	0	1	2	3	-4
2	-2	-1	0	1	2	3	-4	-3
3	-1	0	1	2	3	-4	-3	-2

## Langage d'assemblage, langage machine

Bruno Ferres Kevin Marquet Denis Bouhineau  
basé sur un cours de Fabienne Carrier & Stéphane Devismes

Université Grenoble Alpes

15 décembre 2025



## Etapes de compilation

- **Précompilation** : arm-eabi-gcc -E monprog.c > monprog.i  
source : monprog.c → source << enrichi >> monprog.i
- **Compilation** : arm-eabi-gcc -S monprog.i  
source << enrichi >> → langage d'assemblage : monprog.s
- **Assemblage** : arm-eabi-gcc -c monprog.s  
langage d'assemblage → binaire translatable : monprog.o (fichier objet)  
même processus pour malib.c → malib.o
- **Edition de liens** : arm-eabi-gcc monprog.o malib.o -o monprog  
un ou plusieurs fichiers objets → binaire exécutable : monprog

## Instruction de calcul entre des informations mémorisées

L'instruction désigne la(s) **source(s)** et le **destinataire**. Les **sources** sont des cases mémoires, registres ou des valeurs. Le **destinataire** est un élément de mémorisation.

L'instruction code : destinataire, source1, source2 et l'opération.

désignation du destinataire	←	désignation de source1	oper	désignation de source2
mém, reg		mém, reg		mém, reg, valIMM

**mém** signifie que l'instruction fait référence à un mot dans la mémoire

**reg** signifie que l'instruction fait référence à un registre (nom ou numéro)

**valIMM** signifie que l'information source est contenue dans l'instruction

## Instruction de rupture de séquence

- **Fonctionnement standard** : Une instruction est écrite à l'adresse  $X$  ; l'instruction suivante (dans le temps) est l'instruction écrite à l'adresse  $X+t$  (où  $t$  est la taille de l'instruction). C'est implicite pour toutes les instructions de calcul.
- **Rupture de séquence** : Une instruction de *rupture de séquence* peut désigner la prochaine instruction à exécuter (à une autre adresse).

## Désignation des objets : par registre (2/7)

## Désignation registre/registre.

L'objet désigné (une donnée) est le contenu d'un registre. L'instruction contient le nom ou le numéro du registre.

- **En 6502 (MOS Technology)** : 2 registres  $A$  et  $X$  (entre autres)  
TAX signifie transfert de  $A$  dans  $X$   
 $X \leftarrow$  contenu de  $A$  (on écrira  $X \leftarrow A$ ).
- **ARM** : `mov r4, r5` signifie  $r4 \leftarrow r5$ .

## Désignation des objets (1/7)

On parle parfois, improprement, de **modes d'adressage**. Il s'agit de dire comment on écrit, par exemple, la valeur contenue dans le registre numéro 5, la valeur -8, la valeur rangée dans la mémoire à l'adresse 0xff, ...

Il n'y a pas de **standard de notations**, mais des **standards de signification** d'un constructeur à l'autre.

L'**objet** désigné peut être **une instruction** ou **une donnée**.

## Désignation des objets : immédiate (3/7)

## Désignation registre/valeur immédiate.

La donnée dont on parle est littéralement **écrite dans l'instruction**

- **En ARM** : `mov r4, #5`; signifie  $r4 \leftarrow 5$ .

**Remarque** : la valeur immédiate qui peut être codée dépend de la place disponible dans le codage de l'instruction.

## Désignation des objets : indirect par registre

(5/7)

## Désignation registre/indirect par registre

L'objet désigné est dans une case mémoire dont l'adresse est dans un registre précisé dans l'instruction.

- **En ARM :** `ldr r3, [r5]` signifie  $r3 \leftarrow$  (le mot mémoire dont l'adresse est contenue dans le registre 5)
- On note  $r3 \leftarrow \text{mem}[r5]$ .

Le texte du programme est organisé en **zones** (ou **segments**) :

- **zone TEXT** : code, programme, instructions
- **zone DATA** : données initialisées
- **zone BSS** : données non initialisées, réservation de place en mémoire

On peut préciser où chaque zone doit être placée en mémoire : la directive **ORG** permet de donner l'adresse de début de la zone (ne fonctionne pas toujours !).

## Etiquettes : définition (1/4)

**Etiquette** : nom choisi librement (quelques règles lexicales quand même) qui désigne une case mémoire. Cette case peut contenir une donnée ou une instruction.

Une **étiquette** correspond à une **adresse**.

Pourquoi ?

- L'emplacement des programmes et des données n'est à priori pas connu  
la directive ORG ne peut pas toujours être utilisée
- Plus facile à manipuler

## Programmation des structures de contrôles

Bruno Ferres Kevin Marquet Denis Bouhineau  
basé sur un cours de Fabienne Carrier & Stéphane Devismes

Université Grenoble Alpes

15 décembre 2025

## Exécution séquentielle vs. rupture de séquence : rôle du PC

registre *PC* : Compteur de programme, repère l'instruction à exécuter

A chaque cycle :

- 1 bus d'adresse  $\leftarrow PC$ ; bus de contrôle  $\leftarrow$  lecture
- 2 bus de donnée  $\leftarrow \text{Mem}[PC] = \text{instruction courante}$
- 3 Décodage et exécution
- 4 Mise à jour de *PC* (par défaut, incrémentation)

Les instructions sont exécutées séquentiellement  
sauf **ruptures de séquence** !

## Séquencement

(3/7)

### Rupture inconditionnelle

Une instruction de **branchement inconditionnel** force une adresse *adr* dans *PC*.

La prochaine instruction exécutée est celle située en  $\text{Mem}[adr]$

**Cas TRES particulier : les premiers RISC (Sparc, MIPS)** exécutaient quand même l'instruction qui suivait le branchement.

## Séquencement

(2/7)

### Séquencement « normal »

Après chaque instruction le registre *PC* est incrémenté.

Si l'instruction est codée sur *k* octets :  $PC \leftarrow PC + k$

Cela dépend des processeurs, des instructions et de la taille des mots.

- En **ARM**, toutes les instructions sont codées sur 4 octets. Les adresses sont des adresses d'octets. **PC progresse de 4 en 4**
- Sur certaines machines (ex. Intel), les instructions sont de longueur variable (1, 2 ou 3 octets). **PC prend successivement les adresses des différents octets de l'instruction**

## Séquencement

(4/7)

### Rupture conditionnelle

Si une condition est vérifiée, **alors**

*PC* est modifié

**sinon**

*PC* est incrémenté normalement.

la condition est **interne** au processeur :

expression booléenne portant sur les *codes de conditions arithmétiques*

- *Z* : nullité,
- *N* : bit de signe,
- *C* : débordement (naturel) et
- *V* : débordement (relatif).

## Codage des structures de contrôle : exemples traités

- I1; **si** ExpCondSimple **alors** {I2; I3; I4;} I5;
- I1; **si** ExpCondSimple **alors** {I2; I3;} **sinon** {I4; I5; I6;} I7;
- I1; **tant que** ExpCond **faire** {I2; I3;} I4;
- I1; **répéter** {I2; I3;} **jusqu'à** ExpCond; I4;
- I1; **pour** (i $\leftarrow$ 0 à N) {I2; I3; I4;} I5;
- **si** C1 **ou** C2 **ou** C3 **alors** {I1; I2;} **sinon** {I3;}
- **si** C1 **et** C2 **et** C3 **alors** {I1; I2;} **sinon** {I3;}
- **selon** a,b
  - a<b : I1;
  - a=b : I2;
  - a>b : I3;

## Une première solution

```
I1
tant que ExpCond faire {I2; I3;}
I4;
```

```
I1
debut: evaluer ExpCond + ZNCV
branch si faux fintq
I2
I3
branch debut
fintq: I4
```

## Instruction *Si alors sinon* : Une solution

```
I1
si ExpCond alors {I2; I3} sinon {I4; I5; I6}
I7;

I1
evaluer ExpCond + ZNCV
branch si faux a etiq_sinon
I2
I3
branch etiq_finsi
etiq_sinon: I4
I5
I6
etiq_finsi: I7
```

## Construction *selon*

```
selon a,b:
a<b : I1
a=b : I2
a>b : I3
```

Une solution consiste à traduire en **si alors sinon**.

```
si a<b alors I1
sinon si a=b alors I2
sinon si a>b alors I3
```

ARM offre (ou offrait) une autre possibilité

# Programmation des appels et retours de procédures simples

Bruno Ferres Kevin Marquet Denis Bouhineau  
basé sur un cours de Fabienne Carrier & Stéphane Devismes

Université Grenoble Alpes

15 décembre 2025



## Utilisation de registres

$\mathcal{CT}_0$

Chaque valeur représentée par une variable ou un paramètre doit être rangée quelque part en mémoire : mémoire centrale ou registres.

Dans un premier temps, utilisons des registres.

On fait un choix (pour l'instant complètement arbitraire) :

- *i,j,k* dans *r0,r1,r2*
- *z* dans *r3, p* dans *r4*
- la valeur *x* dans *r5*
- le résultat de la fonction dans *r6*
- si on a besoin d'un registre pour faire des calculs on utilisera *r7* (variable temporaire)

Remarque :

Une fois, ces conventions fixées, on peut écrire le code de la fonction indépendamment du code correspondant à l'appel, mais cela demande beaucoup de registres.

## Quelle convention d'appel choisir ?

### Objectif du module

Prise en main de la convention utilisée par gcc :

- passage des arguments : → les 4 premiers dans *r0* à *r3*  
→ le reste par la pile
- valeur de retour : stockée dans *r0*
- gestion du contexte : certains registres sont sauvegardés par l'appelante, d'autres par l'appelée (voir la documentation technique dans le poly du cours)

Mais la convention de gcc manipule des concepts complexes...

- nous allons progressivement étudier différentes propositions de conventions temporaires ( $\mathcal{CT}_0, \mathcal{CT}_1, \dots$ ), et leurs limites
- pour aboutir à la convention utilisée par un compilateur récent.

## Quel est le problème ?

$\mathcal{CT}_0$

Appel = branchement

instruction de rupture de séquence inconditionnelle (B) ?

MAIS Comment revenir ensuite ?

Le problème du retour : comment, à la fin de l'exécution du corps de la fonction, indiquer au processeur l'adresse à laquelle il doit se brancher ?

Point de vigilance : garantir le bon usage des registres.

## Adresse de retour

 $C\mathcal{T}_0$ 

Il existe une instruction de rupture de séquence **particulière** qui permet au processeur de **garder** l'adresse de l'instruction qui suit le branchement avant qu'il ne réalise le branchement, *i.e.*, avant qu'il ne transfère le contrôle.

Cette adresse est appelée **adresse de retour**.

On peut simuler cette instruction et la notion d'adresse de retour :

- Ajout d'une étiquette de retour (mais avec une utilisation très limitée, à un seul endroit d'appel/retour)
- Calcul de l'adresse de retour avant l'appel (mais attention : le PC avance au cours de l'exécution, PC vaut PC+8 à la fin de B)

L'instruction de rupture de séquence **particulière** recherchée est une facilité justifiée pour des raisons d'efficacité et de garantie de respect des conventions.

## Conclusion

## Conclusions :

- Il est possible d'avoir un ensemble d'instructions gérée comme un bloc indépendant sous certaines conditions très limitatives : un seul appel `bl` `ma_proc`, convention commune à l'appel, `si main==appel, retour bx lr, ...`)
- Pour s'affranchir de ces conditions :
  - **Paramètres** : il faut une zone de stockage dynamique **commune** à l'*appelant* et à l'*appelé*. L'*appelant* y range les valeurs **avant** l'appel, et l'*appelé* y prend ces valeurs et les utilise
  - **Variables locales** : il faut une zone de mémoire dynamique **privée** pour chaque procédure *appelée* pour y stocker ses variables locales : il ne faut pas que cette zone interfère les variables globales ou locales à l'*appelant*
  - **Variables temporaires** : elles ne doivent pas interférer avec les autres variables
  - **Généralisation** : il faut que la méthode choisie soit généralisable afin de pouvoir générer du code

**Remarque** : on a généralement peu de registre à notre disposition

(16 en ARM, mais plusieurs sont dédiés à des tâches spécifiques, *i.e.* PC, LR, ...)

## Où est gardée cette adresse ?

 $C\mathcal{T}_0$ 

Dans le processeur **ARM**, l'instruction **BL** réalise un branchement inconditionnel avec **sauvegarde de l'adresse de retour** dans le registre nommé **lr** (*i.e.*, r14).

**BL** signifie *branch and link*

**Attention** : ne pas confondre **BL** et **B**

**Attention** : il ne faut pas modifier le registre **lr** pendant l'exécution de la fonction.

Programmation de procédures (suite)  
Utilisation de la pile

Bruno Ferres Kevin Marquet Denis Bouhineau  
basé sur un cours de Fabienne Carrier & Stéphane Devismes

Université Grenoble Alpes

15 décembre 2025

## Mécanisme de pile

Notion de **haut de pile** : dernier élément entré  
L'élément en haut de la pile est appelé *sommet*.

Deux opérations possibles :

**Dépiler** : suppression de l'élément en haut de la pile

**Empiler** : ajout d'un élément en haut de la pile

## Comment réaliser une pile ?

(1/4)

- Une **zone de mémoire**,
- Un **repère** sur le haut de la pile  
*SP* : pointeur de pile, *stack pointer*
- Deux choix indépendants :
  - Comment **progresse** la pile :
    - le sommet est **en direction des adresses croissantes (ascending) ou décroissantes (descending)**
  - Le pointeur de pile **pointe vers une case vide (empty) ou pleine (full)**

## Comment réaliser une pile ? (2/4)

**Mem** désigne la mémoire

**sp** désigne le pointeur de pile

**reg** désigne un registre quelconque

sens évolution	croissant	croissant	décroissant	décroissant
repère	1 <sup>er</sup> vide	der <sup>er</sup> plein	1 <sup>er</sup> vide	der <sup>er</sup> plein
empiler reg	Mem[sp]←reg sp←sp+1	sp←sp+1 Mem[sp]←reg	Mem[sp]←reg sp←sp-1	sp ←sp-1 Mem[sp]←reg
dépiler reg	sp←sp-1 reg←Mem[sp]	reg←Mem[sp] sp←sp-1	sp←sp+1 reg←Mem[sp]	reg←Mem[sp] sp←sp+1

## Remarque

Il existe des instructions **Arm** dédiées à l'utilisation de la pile  
(exemple : pour la gestion **full descending** on utilise **stmfd** ou **push** pour empiler et **ldmfd** ou **pop** pour dépiler)

Appel/retour : solution utilisée avec le processeur Arm  $\mathcal{CT}_2$ 

Lors de l'appel, l'instruction **BL** réalise un branchement inconditionnel **avec sauvegarde de l'adresse de retour** dans le registre nommé **lr** (i.e., **r14**).

C'est le programmeur qui doit gérer les sauvegardes dans la pile !

si nécessaire ...

## Programmation des appels de procédure et fonction (fin)

Bruno Ferres Kevin Marquet Denis Bouhineau  
basé sur un cours de Fabienne Carrier & Stéphane Devismes

Université Grenoble Alpes

15 décembre 2025



## Application : fonction fact avec des variables locales $\mathcal{CT}_5$

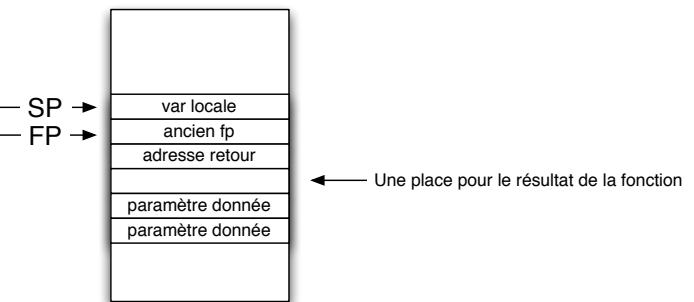
```
int fact(int x) {
    int loc, r;
    if (x==0) { r = 1; }
    else { loc = fact(x-1); r = x * loc; }
    return r;
}

main() {
    int n, y;
    ...
    y = fact(n);
    ...
}
```

## Résultat dans la pile ( $\mathcal{CT}_5$ ) (3/3)

Lors de l'exécution du corps de la fonction.

- 1 Les variables locales sont accessibles par une adresse de la forme :  $fp - 4 - dep$  avec  $dep \geq 0$ ,
- 2 Les paramètres données par les adresses :  $fp + 8 + 4$  et  $fp + 8 + 8$  et
- 3 La case résultat par l'adresse  $fp + 8$ .



## Variables temporaires

### Problème :

- Les registres utilisés par une procédure ou une fonction pour des calculs intermédiaires locaux sont modifiés
- Or il serait sain de les retrouver inchangés après un appel de procédure ou fonction

### Solution :

- Sauvegarder les registres utilisés :  $r0, r1, r2\dots$  dans la pile.
- Et cela doit être fait avant de les modifier donc en tout début du code de la procédure ou fonction.

## Convention générique $\mathcal{C}\mathcal{G}$ à retenir à l'issue du cours

On aboutit enfin à une convention **générique** permettant de générer du code de façon **systématique**.

→ la **convention  $\mathcal{C}\mathcal{G}$** , à utiliser par la suite.

## Structure générale du code d'un appel et du corps de la fonction ou procédure

$\mathcal{C}\mathcal{G}$

**appelant** P :

- 1) préparer et empiler les paramètres (valeurs et/ou adresses)
- 2) si fonction, réserver une place dans la pile pour le résultat
- 3) appeler Q : BL Q
- 4) si fonction, récupérer le résultat
- 5) libérer la place allouée aux paramètres
- 6) si fonction, libérer la place allouée au résultat

**appelée** Q :

- 1) empiler l'adresse de retour (lr)
- 2) empiler la valeur fp de l'appelant
- 3) placer fp pour repérer les variables de l'appelée
- 4) allouer la place pour les variables locales
- 5) empiler les variables temporaires (registres) utilisées
- 6) **corps de la fonction**
- 7) si fonction, le résultat est rangé en fp+8
- 8) dépiler les variables temporaires (registres) utilisées
- 9) libérer la place allouée aux variables locales
- 10) dépiler fp
- 11) dépiler l'adresse de retour (lr)
- 12) retour à l'appelant : BX lr

## Comparaison entre $\mathcal{C}\mathcal{G}$ et $\mathcal{C}_{gcc}$

### Notion d'**ABI** (Application Binary Interface)

La convention utilisée pour les appels de fonction fait partie de l'**ABI** :

- un contrat entre **appelante** et **appelée**
  - qui est responsable de sauvegarder les registres ?
  - de réserver l'espace ?
- un compilateur doit respecter l'**ABI** pour que le code produit fonctionne
  - en particulier si on utilise des fonctions de bibliothèques externes !

La convention  $\mathcal{C}\mathcal{G}$  est différente de la convention  $\mathcal{C}_{gcc}$  que l'on manipulera en TP.

→ voir plus loin dans le cours pour un résumé de la convention  $\mathcal{C}_{gcc}$

→ en TD, et aux examens, on manipulera la convention  $\mathcal{C}\mathcal{G}$ , à moins qu'on ne précise autre chose

## Remarque : des fois, ça marche ou pas ?

Comment faire +1 sur le premier élément d'un tableau ?

- Par procédure :

```
procedure inc (t : tableau d'entiers)
  t [0] = t [0] +1;
```

```
Ns : tableau d'entiers
  inc (Ns);
```

- Cette fois, ça marche !

- Ns (ou t) sont des références ...

- C'est la suite du drame du passage de paramètre par valeur

## La vie des programmes

Bruno Ferres Kevin Marquet Denis Bouhineau  
basé sur un cours de Fabienne Carrier & Stéphane Devismes

Université Grenoble Alpes

15 décembre 2025



## Aujourd’hui

Nous allons étudier en détail **les différentes étapes de compilation** permettant de produire un exécutable à partir d'un ou plusieurs fichiers sources.

**Remarque :** lorsque l'on compile plusieurs fichiers sources en un seul exécutable, on parle de **compilation séparée**.

## Plan

- 1 Introduction
  - 2 Synthèse
  - 3 Compilation haut niveau
  - 4 Compilation assemebleur
  - 5 Editeur de liens

## Analyse et synthèse

La compilation comporte deux phases :

- 1 Phase d'analyse
    - Pré-traitement
    - Analyse lexicale
    - Analyse syntaxique
    - Analyse sémantique
  - 2 Phase de synthèse de code
    - Génération de code intermédiaire
    - Optimisation de code intermédiaire
    - Génération de code cible

Dans ce cours, nous nous préoccuperons surtout de la seconde phase.









## Exemple : essai.o, zone data

On obtient la zone .data avec la commande `arm-eabi-objdump -s -j .data essai.o`.

essai.o: format de fichier elf32-littlearm

Contenu de la section .data:

0000 63000000 03000000

## Exemple : essai.o, zone text

La zone .text avec désassemblage avec la commande `arm-eabi-objdump -j .text -d essai.o`.

Disassembly of section .text:

```
00000000 <main>:
 0: e3a00000 mov r0, #0

00000004 <bcole>:
 4: e350000a cmp r0, #10
 8: 0a000005 beq 24 <fin>
 c: e59f3014 ldr r3, [pc, #20] ; 28 <LD_xx>
10: e5932000 ldr r2, [r3]
14: ebfffffe bl 0 <add1>
18: e5832000 str r2, [r3]
1c: e2800001 add r0, r0, #1
20: eaafffff b 4 <bcole>

00000024 <fin>:
24: eaafffff b 0 <exit>

00000028 <LD_xx>:
28: 00000004 .word 0x00000004
```

## Exemple : essai.o, zone text

On obtient la zone .text avec la commande `arm-eabi-objdump -j .text -s essai.o`.

essai.o: format de fichier elf32-littlearm

Contenu de la section .text:

```
0000 0000a0e3 0a0050e3 0500000a 14309fe5
0010 002093e5 feffffeb 002083e5 010080e2
0020 f7ffffea feffffea 04000000
```

## Rappel : essai.o, organisation des tables

On obtient l'entête avec la commande `arm-eabi-readelf -a essai.o (suite)`.

Section Headers:

[Nr]	Name	Type	Addr	Off	Size	ES	Flg	Lk	Inf	Al
[ 0]	NULL		00000000	000000	000000	00	0	0	0	0
[ 1]	.text	PROGBITS	00000000	000034	00002c	00	AX	0	0	1
[ 2]	.rel.text	REL	00000000	00033c	000018	08		7	1	4
[ 3]	.data	PROGBITS	00000000	000060	000008	00	WA	0	0	1
[ 4]	.bss	NOBITS	00000000	000068	000000	00	WA	0	0	1
[ 5]	.ARM.attributes	ARM_ATTRIBUTES	00000000	000068	000010	00		0	0	1
[ 6]	.shstrtab	STRTAB	00000000	000078	000040	00		0	0	1
[ 7]	.symtab	SYMTAB	00000000	000220	0000f0	10		8	12	4
[ 8]	.strtab	STRTAB	00000000	000310	000029	00		0	0	1

Key to Flags:

```
W (write), A (alloc), X (execute), M (merge), S (strings)
I (info), L (link order), G (group), x (unknown)
O (extra OS processing required) o (OS specific), p (processor specific)
```



## Etapes d'un assebleur

- 1 **Reconnaissance de la syntaxe** (lexicographie et syntaxe)
- 2 **Repérage des symboles**. Fabrication de la table des symboles utilisée par la suite dès qu'une référence à un symbole apparaît.
- 3 **Traduction** = production du binaire.

## Phase de chargement : production de binaire exécutable

Le calcul des adresses définitives peut avoir lieu de **façon statique** ou de **façon dynamique** (au moment où on en a besoin).

Deux solutions possibles :

- édition de liens au moment du chargement en mémoire (au lieu de rassembler le contenu de deux fichiers complets, on ne charge que le code des fonctions utilisées, par ex. pour les bibliothèques) ou
- édition de liens au moment de l'exécution (appel de la fonction) ce qui permet de partager des fonctions et de ne pas charger en mémoire plusieurs fois le même code.

## Rôle de l'éditeur de liens

Le travail de l'**éditeur de liens** consiste à :

- **Identifier** les symboles définis et exportés d'un côté et les symboles non définis de l'autre (importés).
- **Rassembler** les zones de même type et effectuer les corrections nécessaires.

**Remarque** : L'édition de liens rassemble des fichiers objets.

L'assemblleur ne peut pas produire du binaire exécutable

→ il produit un binaire incomplet dans lequel il conserve des informations permettant de le compléter plus tard.

La phase d'édition de liens, bien qu'elle permette de résoudre les problèmes de noms globaux, produit elle aussi du binaire incomplet car les adresses d'implantation des zones **text** et **data** ne sont pas connues.

## Que contient un fichier exécutable ?

**ELF Header:**  
 Magic: 7f 45 4c 46 01 01 01 61 00 00 00 00 00 00 00 00  
 Class: ELF32  
 Data: 2's complement, little endian  
 Version: 1 (current)  
 OS/ABI: ARM  
 ABI Version: 0  
 Type: EXEC (Executable file)  
 Machine: ARM  
 Version: 0x1  
 Entry point address: 0x810c  
 Start of program headers: 52 (bytes into file)  
 Start of section headers: 144432 (bytes into file)  
 Flags: 0x2, has entry point, GNU EABI  
 Size of this header: 52 (bytes)  
 Size of program headers: 32 (bytes)  
 Number of program headers: 2  
 Size of section headers: 40 (bytes)  
 Number of section headers: 24  
 Section header string table index: 21



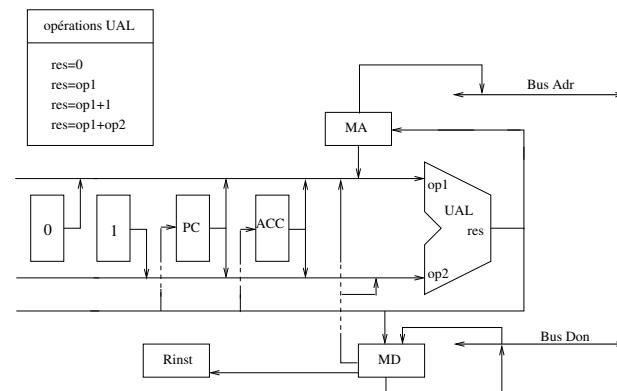




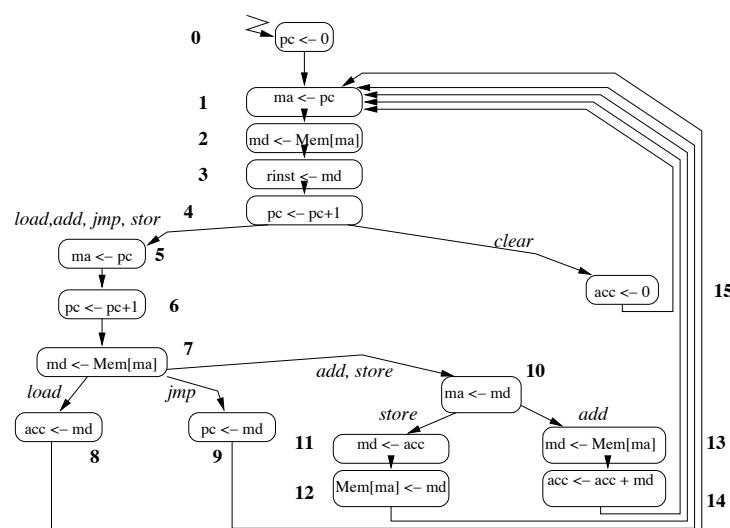
## Partie opérative

Le processeur comporte une partie qui permet de stocker des informations dans des registres (visibles ou non du programmeur), de faire des calculs (+, -, &, ...). Cette partie est reliée à la mémoire par **les bus adresses et données**.

On l'appelle **Partie Opérative** (ou PO).



## Version amélioré de l'automate



Version améliorée de l'automate d'interprétation du langage machine (Partie Contrôle)

## Micro-actions et micro-conditions

On fait des hypothèses FORTES sur les transferts possibles :

$md \leftarrow mem[ma]$	lecture d'un mot mémoire.	C'est la seule possibilité en lecture !
$mem[ma] \leftarrow md$	écriture d'un mot mémoire	C'est la seule possibilité en écriture !
$rinst \leftarrow md$	affectation	C'est la seule affectation possible dans rinst
$reg_0 \leftarrow 0$	affectation	$reg_0$ est pc, acc, ma, ou md
$reg_0 \leftarrow reg_1$	affectation	$reg_0$ est pc, acc, ma, ou md
$reg_0 \leftarrow reg_1 + 1$	incrémentation	$reg_0$ est pc, acc, ma, ou md
$reg_0 \leftarrow reg_1 + reg_2$	opération	$reg_0$ est pc, acc, ma, ou md
		$reg_1$ est pc, acc, ma, ou md
		$reg_2$ est pc, acc, ou md

On fait aussi des hypothèses sur les tests : (rinst = entier)

Ces types de transferts et les tests constituent **le langage des micro-actions et des micro-conditions**.

## Optimisations

Bruno Ferres Kevin Marquet Denis Bouhineau  
basé sur un cours de Fabienne Carrier & Stéphane Devismes

Université Grenoble Alpes

15 décembre 2025

## Plan

## 1 Arithmétique

## 2 Structures de contrôle

## 3 Fonctions

## 4 Pipeline

## 5 Mémoire cache

## 6 Conclusions

## Résultats connus

(2/2)

## • Calcul avec des constantes (version optimisée)

```
#include <stdio.h>

int main () {
    int i=4, j=5;
    printf("4+5=%d\n", i+j);
    return; }
```

```
.file "progConstantes.c"
.text
.align 2
.global main
.type main, %function
main:
    stmdf sp!, {r3, lr}
    ldr r0, .L2
    mov r1, #9
    bl printf
    ldmfd sp!, {r3, lr}
    bx lr
.L3:
    .align 2
.L2:
    .word .LC0
    .size main, .-main
    .section .rodata.str1.4,"aMS",%progbits,1
    .align 2
.LC0:
    .ascii "4+5=%d\012\000"
    .ident "GCC: (GNU) 4.5.3"
```

## Résultats connus

(1/2)

## • Calcul avec des constantes (version attendue)

```
#include <stdio.h>

int main () {
    int i=4, j=5;
    printf("4+5=%d\n", i+j);
    return; }
```

```
.file "progConstantes.c"
.section .rodata
.align 2
.LC0:
.ascii "4+5=%d\012\000"
.text
.align 2
.global main
.type main, %function
main:
    stmdf sp!, {fp, lr}
    add fp, sp, #4
    sub sp, sp, #8
    mov r3, #4
    str r3, [fp, #-8]
    mov r3, #5
    str r3, [fp, #-12]
    ldr r2, [fp, #-8]
    ldr r3, [fp, #-12]
    add r3, r2, r3
    ldr r0, .L2
    mov r1, r3
    bl printf
    mov r0, r3
    sub sp, fp, #4
    ldmfd sp!, {fp, lr}
    bx lr
```

## Opérations équivalentes

## • Divisions équivalentes

## Division arbitraire

### ● Division arbitraire (version attendue)

```

#include <stdio.h>

int main () {
    int i, j;
    scanf("%d",&i);
    scanf("%d",&j);
    printf("%d / %d=%d\n",i,j,i/j);
    return;
}

main:
    stmfd sp!, {r4, r5, fp, lr}
    add fp, sp, #12
    sub sp, sp, #8
    sub r3, fp, #16
    ldr r0, .L2
    mov r1, r3
    bl scanf
    sub r3, fp, #20
    ldr r0, .L2
    mov r1, r3
    bl scanf
    ldr r5, [fp, #-16]
    ldr r4, [fp, #-20]
    ldr r2, [fp, #-16]
    ldr r3, [fp, #-20]
    mov r0, r2
    mov r1, r3
    bl __aeabi_idiv
    mov r3, r0
    ldr r0, .L2+4
    mov r1, r5
    mov r2, r4
    bl printf
    mov r0, r3
    sub sp, fp, #12
    ldmfd sp!, {r4, r5, fp, lr}
    b .L2

```

## Arithmétique (conclusions)

- Les expressions calculées ne sont pas nécessairement celles programmées
- Le programmeur peut conserver les expressions sous forme logiques / littérales
- Le compilateur optimise !
- Gain espéré : temps de calcul

## Division par 2

### ● Division par 2 (version optimisée)

```

#include <stdio.h>

int main () {
    int i;
    scanf("%d",&i);
    printf("%d / 2=%d\n",i,i/2);
    return;
}

main:
    stmfd sp!, {fp, lr}
    add fp, sp, #4
    sub sp, sp, #8
    sub r3, fp, #8
    ldr r0, .L2
    mov r1, r3
    bl scanf
    ldr r2, [fp, #-8]
    ldr r3, [fp, #-8]
    mov r1, r3, lsr #31
    add r3, r1, r3
    mov r3, r3, asr #1
    ldr r0, .L2+4
    mov r1, r2
    mov r2, r3
    bl printf
    mov r0, r3
    sub sp, fp, #4
    ldmfd sp!, {fp, lr}
    bx lr
.L3:
    .align 2
.L2:
    .word .LC0
    .word .LC1
    .size main, .-main
    .ident "GCC: (GNU) 4.5.2"

```

## Conditionnelles

(1/2)

- Conditionnelle (version attendue)
- (version assembleur X86)

```
#include <stdio.h>
```

```
int main () {
    int i=4;
    if (i&1) {
        printf("4 est impair\n");
    } else {
        printf("4 est pair\n");
    }
    return 0;
}
```

```

main:
.LFB0:
.cfi_startproc
pushq %rbp
.cfi_def_cfa_offset 16
.cfi_offset 6, -16
movq %rsp, %rbp
.cfi_def_cfa_register 6
subq $16, %rsp
movl $4, -4(%rbp)
movl -4(%rbp), %eax
andl $1, %eax
testl %eax, %eax
je .L2
movl $.LC0, %edi
call puts
jmp .L3
.L2:
movl $.LC1, %edi
call puts
.L3:
movl $0, %eax
leave
.cfi_def_cfa 7, 8
ret
.cfi_endproc

```



## Fonctions en ligne (inline)

(1/2)

## ● Fonction (version attendue)

```
#include <stdio.h>

int somme(int a,int b) {
    return a+b;
}

int main () {
    int i, j;
    scanf("%d",&i);
    scanf("%d",&j);
    printf("4+5=%d\n",somme(i,j));
    return;
}
```

```
somme:
[...] movl -8(%rbp), %eax
movl -4(%rbp), %edx
addl %edx, %eax
popq %rbp
ret
[...] main:
[...] movl $0, %eax
call __isoc99_scanf
leaq -4(%rbp), %rax
movq %rax, %rsi
movl $.LC0, %edi
movl $0, %eax
call __isoc99_scanf
movl -4(%rbp), %edx
movl -8(%rbp), %eax
movl %edx, %esi
movl %eax, %edi
call somme
movl %eax, %esi
movl $.LC1, %edi
movl $0, %eax
call printf
nop
leave
ret
```

## Fonctions récursives

(1/6)

● Fonction récursive  
(version attendue)

## ● Somme (version attendue)

```
int somme(int a,int s) {
    if (!a) {
        return s;
    }
    else {
        return somme(a-1,a+s);}}
}

int main () {
    int i;
    scanf("%d",&i);
    printf("1+2+...+%d=%d\n",i,somme(i,0));
    return 0;
}
```

```
somme:
stmdfd sp!, {fp, lr}
add fp, sp, #4
sub sp, sp, #8
str r0, [fp, #-8]
str r1, [fp, #-12]
ldr r3, [fp, #-8]
cmp r3, #0
bne .L2
ldr r3, [fp, #-12]
b .L3
.L2:
ldr r3, [fp, #-8]
sub r2, r3, #1
ldr r1, [fp, #-8]
ldr r3, [fp, #-12]
add r3, r1, r3
mov r0, r2
mov r1, r3
bl somme
mov r3, r0
.L3:
mov r0, r3
sub sp, fp, #4
ldmfd sp!, {fp, lr}
bx lr
```

## Fonctions en ligne (inline)

(2/2)

## ● Fonction (version optimisée)

```
#include <stdio.h>

int somme(int a,int b) {
    return a+b;
}

int main () {
    int i, j;
    scanf("%d",&i);
    scanf("%d",&j);
    printf("4+5=%d\n",somme(i,j));
    return;
}
```

```
somme:
[...]
leal (%rdi,%rsi), %eax
ret
main:
[...]
movl $.LC0, %edi
movl $0, %eax
call __isoc99_scanf
leaq 12(%rsp), %rsi
movl $.LC0, %edi
movl $0, %eax
call __isoc99_scanf
movl 12(%rsp), %edx
addl 8(%rsp), %edx
movl $.LC1, %esi
movl $1, %edi
movl $0, %eax
call __printf_chk
addq $24, %rsp
ret
```

## Fonctions récursives

(2/6)

● Fonction récursive  
(version attendue)

## ● Main (version attendue)

```
int somme(int a,int s) {
    if (!a) {
        return s;
    }
    else {
        return somme(a-1,a+s);}}
}

int main () {
    int i;
    scanf("%d",&i);
    printf("1+2+...+%d=%d\n",i,somme(i,0));
    return 0;
}
```

```
main:
stmdfd sp!, {r4, fp, lr}
add fp, sp, #8
sub sp, sp, #12
sub r3, fp, #16
ldr r0, .L5
mov r1, r3
bl scanf
ldr r4, [fp, #-16]
ldr r3, [fp, #-16]
mov r0, r3
mov r1, #0
bl somme
mov r3, r0
ldr r0, .L5+4
mov r1, r4
mov r2, r3
bl printf
mov r3, #0
mov r0, r3
sub sp, fp, #8
ldmfd sp!, {r4, fp, lr}
bx lr
```

## Fonctions récursives

(3/6)

- Fonction récursive (version optimisée)
- Somme (version optimisée)

```
int somme(int a,int s) {
    if (!a) {
        return s;
    }
    else {
        return somme(a-1,a+s);}}
```

```
int main () {
    int i;
    scanf("%d",&i);
    printf("1+2+...+%d=%d\n",i,somme(i,0));
    return 0;}
```

```
somme:
    stmdf sp!, {r3, lr}
    subs r3, r0, #0
    bge .L2
    sub r0, r3, #1
    add r1, r1, r3
    bl somme
    mov r1, r0
.L2:
    mov r0, r1
    ldmfd sp!, {r3, lr}
    bx lr
```

## Fonctions récursives

(5/6)

- Fonction récursive (version + optimisée)
- Somme (version + optimisée)

```
int somme(int a,int s) {
    if (!a) {
        return s;
    }
    else {
        return somme(a-1,a+s);}}
```

```
int main () {
    int i;
    scanf("%d",&i);
    printf("1+2+...+%d=%d\n",i,somme(i,0));
    return 0;}
```

```
somme:
    subs r3, r0, #0
    bne .L5
    b .L2
.L4:
    mov r3, r2
.L5:
    subs r2, r3, #1
    add r1, r1, r3
    bne .L4
.L2:
    mov r0, r1
    bx lr
```

## Fonctions récursives

(4/6)

- Fonction récursive (version optimisée)
- Main (version optimisée)

```
int somme(int a,int s) {
    if (!a) {
        return s;
    }
    else {
        return somme(a-1,a+s);}}
```

```
int main () {
    int i;
    scanf("%d",&i);
    printf("1+2+...+%d=%d\n",i,somme(i,0));
    return 0;}
```

```
main:
    stmdf sp!, {r4, lr}
    sub sp, sp, #8
    ldr r0, .L4
    add r1, sp, #4
    bl scanf
    ldr r4, [sp, #4]
    mov r0, r4
    mov r1, #0
    bl somme
    mov r2, r0
    ldr r0, .L4+4
    mov r1, r4
    bl printf
    mov r0, #0
    add sp, sp, #8
    ldmfd sp!, {r4, lr}
    bx lr
```

## Fonctions récursives

(6/6)

- Fonction récursive (version + optimisée)
- Main (version + optimisée)

```
int somme(int a,int s) {
    if (!a) {
        return s;
    }
    else {
        return somme(a-1,a+s);}}
```

```
int main () {
    int i;
    scanf("%d",&i);
    printf("1+2+...+%d=%d\n",i,somme(i,0));
    return 0;}
```

```
main:
    str lr, [sp, #-4]!
    sub sp, sp, #12
    add r1, sp, #4
    ldr r0, .L14
    bl scanf
    ldr r1, [sp, #4]
    cmp r1, #0
    movne r3, r1
    movne r2, #0
    bne .L9
    b .L13
.L11:
    mov r3, r0
.L9:
    subs r0, r3, #1
    add r2, r2, r3
    bne .L11
.L8:
    ldr r0, .L14+4
    bl printf
    mov r0, #0
    add sp, sp, #12
    ldr lr, [sp], #4
    bx lr
.L13:
    mov r2, r1
```

## Fonctions récursives : exemples d'exécutions

(1/2)

- Somme récursive non terminale

```
int somme(int a) {
    if (!a) {
        return 0;
    } else {
        return a+somme(a-1);
    }
}

int main () {
    int i;
    scanf("%d",&i);
    printf("1+2+...%d=%d\n",i,somme(i));
    return 0;
}
```

- Somme récursive terminale

```
int somme(int a,int s) {
    if (!a) {
        return s;
    } else {
        return somme(a-1,a+s);
    }
}

int main () {
    int i;
    scanf("%d",&i);
    printf("1+2+...%d=%d\n",i,somme(i,0));
    return 0;
}
```

## Fonctions récursives : exemples d'exécutions

(2/2)

- Version récursive non terminale : plante à 300 000 (segmentation fault)
- Version récursive non terminale optimisée par le compilateur : plante à 600 000 (segmentation fault)
- Version récursive terminale : plante à 300 000 (segmentation fault)
- Version récursive terminale optimisée par le compilateur : plante à 600 000 (segmentation fault)
- Version + optimisée par le compilateur : 3 000 000 000 termes calculés en 1s

## Fonctions (conclusions)

- Les fonctions utilisées ne sont pas nécessairement celles programmées
- Le programmeur peut conserver les fonctions les plus claires
- Le compilateur optimise !
- Gain espéré : temps d'exécution des appels (branchement+gestion paramètres)
- Gain espéré : place dans la pile (et cela peut fonctionner !)
- Gain espéré : et plus ? [branchement ... voir la suite]

## Pipeline (rappel)

Hypothèse :

La chaîne de traitement d'une instruction comporte 5 étapes :

- IF : récupération de l'instruction
- ID : récupération des opérandes
- EX : exécution de l'opération
- MEM : écriture ou lecture mémoire
- WB : écriture registre

## Exécution de trois instructions

Exécution "simple" de trois instructions :



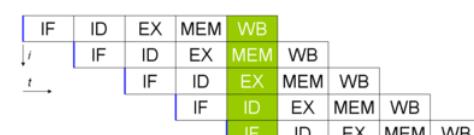
(source wikipedia)

- temps d'exécution : 15  $\Delta$

## Exécution de cinq instructions

Avec pipeline

Exécution pipelinée de cinq instructions, les unes à la suite des autres :



(source wikipedia)

- temps d'exécution : 9  $\Delta$

## Rupture de pipeline

Mais !

les pipelines peuvent être rompus :

- Branchement
- Dépendance entre données
- ...

## Pipeline et branchement

Ruptures de pipeline et branchement, cela concerne :

- Conditionnelles
- Boucles
- Appels de fonction

Le compilateur peut s'en occuper

↪ Le programmeur peut aider

## Pipeline (Conclusions)

Les processeurs modernes fonctionnent avec un **pipeline d'instructions**, afin d'optimiser les performances.

Ce fonctionnement en pipeline peut être alteré :

- **rupture de séquence**  
→ quelle instruction ajouter dans le pipeline après un branchement conditionnel ?
- **dépendance de données**  
→ besoin d'attendre un résultat avant d'avancer dans le pipeline

Pour gérer cela, des "bulles" sont insérées dans le pipeline, lors de l'exécution du programme.

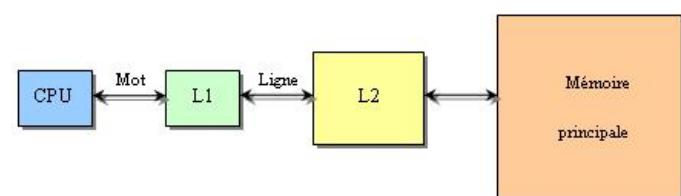
## Mémoire cache (rappels)

Principes de localité et utilisation :

- **Principe de localité spatiale :**  
→ l'accès à une donnée X va probablement être suivi d'accès à d'autres données Y, Z proches de X.
- **Principe de localité temporelle :**  
→ l'accès à une donnée X à un instant donné va probablement être suivi d'autres accès à cette même donnée
- **Le cache répond aux demandes du processeur :**
  - si la donnée est disponible dans le cache : ok
  - si la donnée n'est pas disponible  
→ il faut aller la chercher en mémoire  
→ et faire de la place dans le cache

## Organisation mémoire avec cache (rappels)

Structuration en caches de plusieurs niveaux



source wikipedia.

Pour le processeur, il n'y a qu'une mémoire : la Mémoire.

## Optimisations (conclusions)

- Le compilateur peut optimiser
- Le programmeur peut aussi optimiser !  
→ il faut travailler l'**algorithmique** et, plus tard, le **parallelisme**
- Comprendre l'exécution en regardant le code machine  
→ voire, contrôler le code machine ...
- Utiliser des *profiler* pour déterminer où se trouvent les coûts  
→ n'optimiser que ce qui est bloquant ...
- **Mais surtout, avant d'optimiser : programmer juste !**