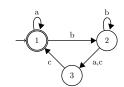


Plan Chap. 8 - Expressions Régulières / Théorème de Kleene Théorème de Kleene 2 Des automates vers les expressions régulières • Calcul des langages associés aux états • Calcul des langages associés aux chemins • Comparaison des méthodes Oes expressions régulières vers les automates Application en informatique : analyse lexicale Résumé

L'idée par un exemple : trouver une relation entre les états

Soit  $\Sigma = \{a, b, c\}$  et A l'automate suivant :



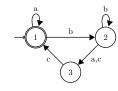
On peut associer le système d'équations suivant à  ${\cal A}$  :

$$\begin{array}{rcl} X_1 & = & \{a\} \cdot X_1 \cup \{b\} \cdot X_2 \cup \{\epsilon\} \\ X_2 & = & \{b\} \cdot X_2 \cup \{a,c\} \cdot X_3 \\ X_3 & = & \{c\} \cdot X_1 \end{array}$$

Intuitivement,  $X_i$  décrit les mots acceptés à partir de l'état i.

niv. Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année

# L'idée par un exemple : écrire le système d'équations



Si on utilise les expressions régulières comme notation, on peut écrire ce système d'équations de la manière suivante :

$$X_1 = aX_1 + bX_2 + \epsilon$$

$$X_2 = bX_2 + (a+c)X_3$$

$$X_3 = cX_1$$

Y. Falcone (UGA - Inria)

INF 302 : Langages & Automates

0 / 71

Jniv. Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année

# Système d'équations associé à un automate

Méthode de Janusz Antoni Brzozowski et Edward Joseph McCluskey, 1964

Soit  $A = (Q, \Sigma, q_0, \delta, F)$  un ADEF ou ANDEF.

Soit SE(A) le système d'équations donné par :

$$X_q = \sum_{\delta(q,a)=q'} a X_{q'} + ($$
 si  $q \in F$  alors  $\epsilon$  sinon  $\emptyset$  $)$ 

#### Question:

Comment résoudre un tel système d'équations?

Y. Falcone (UGA - Inria)

INF 302 : Langages & Automates

10 / 71

iv. Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année

# Résolution d'équations linéaires (lemme d'Arden)

### Lemme

Soient  $A,B\subseteq \Sigma^*$  des langages. Considérons l'équation :

$$X = AX + B$$

- $oldsymbol{0}$  Le langage  $A^*B$  est une solution de l'équation
- (Lemme d'Arden) : Si  $\epsilon \notin A$ , alors  $A^*B$  est la solution unique.

# Démonstration (En TD).

- $\textbf{ 0} \ \ \text{V\'erifier que } A^*B = AA^*B + B = A\cdot A^*\cdot B + \epsilon\cdot B = \big(AA^*+\epsilon\big)B.$
- Preuve par contradiction.

# Attention :

- Pour résoudre un système d'équations correspondant à un automate, on applique le lemme que dans le deuxième cas.
- Remarquons que, comme l'automate d'entrée est soit un ADEF ou un ANDEF (et pas un  $\epsilon$ -ANDEF), le cas 2 s'applique toujours.

INF 302 : Langages & Automate

11 / 71

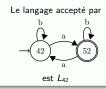
iv. Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année

Solution du système d'équations linéaires et langage de l'automate

# Théorème

- Soit  $A = (Q, \Sigma, q_0, \delta, F)$  un automate fini.
- Soit  $(L_q \mid q \in A)$  la plus petite solution de SE(A).
- Alors,

$$L(A)=L_{X_{q_0}}.$$



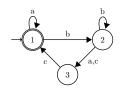
Y. Falcone (UGA - Inria)

INF 302 : Langages & Automate

12 / 7

Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année

# Exemple de résolution de système d'équations



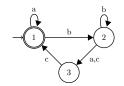
Considérons le système d'équations suivant associé à l'automate ci-dessus :

$$X_1 = aX_1 + bX_2 + \epsilon$$
  
$$X_2 = bX_2 + (a+c)X_3$$

 $X_3 = cX_1$ 

v. Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année

### Exemple de résolution de système d'équations



On remplace  $X_3$  par  $cX_1$  dans la deuxième équation :

$$X_1 = aX_1 + bX_2 + \epsilon$$

$$X_2 = bX_2 + (a+c)cX_1$$

$$X_3 = cX_1$$

On applique le lemme d'Arden sur la deuxième équation  $(\epsilon \notin \mathit{L}(b) = \{b\})$ 

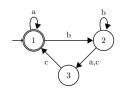
$$X_1 = aX_1 + bX_2 + \epsilon$$

$$X_2 = b^*(a+c)cX_1$$

$$X_3 = cX_1$$

niv. Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année

# Exemple de résolution de système d'équations



On remplace  $X_2$  par  $b^*(a+c)cX_1$  dans la première équation :

$$X_1 = (a+bb^*(a+c)c)X_1 + \epsilon$$

$$X_2 = b^*(a+c)cX_2$$

$$X_2 = b^*(a+c)cX_1$$

$$X_3 = cX_1$$

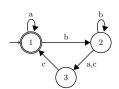
Et on applique le lemme d'Arden sur la première équation  $(\epsilon \notin L(a+bb^*(a+c)c))$ :

$$X_1 = (a + bb^*(a + c)c)^*$$
  
 $X_2 = b^*(a + c)cX_1$ 

$$X_3 = cX_1$$

niv. Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année

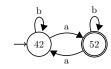
# Exemple de résolution de système d'équations



Le langage accepté est  $(a + bb^*(a + c)c)^*$ .

Iniv. Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année

# Exemple 2 de résolution de système d'équations



Considérons le système d'équations suivant associé à l'automate ci-dessus :

$$X_{42} = bX_{42} + aX_{52}$$
  
 $X_{52} = bX_{52} + aX_{42} + \epsilon$ 

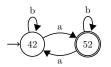
Y. Falcone (UGA - Inria)

INF 302 : Langages & Automates

14 / 7

iv. Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année

### Exemple 2 de résolution de système d'équations



On applique le lemme d'Arden sur la deuxième équation  $(\epsilon \notin b)$ 

$$X_{42} = bX_{42} + aX_{52}$$
  
 $X_{52} = b^*(aX_{42} + \epsilon)$ 

On remplace  $X_{52}$  par  $b^*(aX_{42}+\epsilon)$  dans la première équation :

$$X_{42} = bX_{42} + ab^*(aX_{42} + \epsilon)$$
  
 $X_{52} = b^*(aX_{42} + \epsilon)$ 

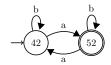
Y. Falcone (UGA - Inria)

INF 302 : Langages & Automates

14 / 71

iv. Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année

# Exemple 2 de résolution de système d'équations



On simplifie et factorise la première équation :

$$X_{42} = (b + ab^*a)X_{42} + ab^*$$
  
 $X_{52} = b^*(aX_{42} + \epsilon)$ 

On applique le lemme d'Arden sur la première équation  $(\epsilon 
otin (b+ab^*a))$  :

$$X_{42} = (b + ab^*a)^*ab^*$$
  
 $X_{52} = b^*(aX_{42} + \epsilon)$ 

Le langage accepté est  $(b + ab^*a)^*ab^*$ .

V Falcone (HCA Invio

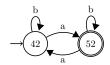
INF 302 : Langages & Automate

14 / 71

niv. Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année

# Exemple 2 bis de résolution de système d'équations

Remarque Le choix de l'équation sur laquelle on applique le lemme d'Arden influence l'expression régulière résulat.



Considérons le système d'équations suivant associé à l'automate ci-dessus :

$$X_{42} = bX_{42} + aX_{52}$$
  
 $X_{52} = bX_{52} + aX_{42} + \epsilon$ 

Y. Falcone (UGA - Inria)

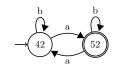
INF 302 : Langages & Automate

15 / 71

Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année

# Exemple 2 bis de résolution de système d'équations

Remarque Le choix de l'équation sur laquelle on applique le lemme d'Arden influence l'expression régulière résulat.



On applique le lemme d'Arden sur la première équation  $(\epsilon \notin b)$ 

$$X_{42} = b^* a X_{52}$$
  
 $X_{52} = b X_{52} + a X_{42} + \epsilon$ 

On remplace  $X_{42}$  par  $b^*aX_{52}$  dans la deuxième équation :

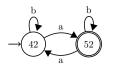
$$X_{42} = b^* a X_{52}$$
  
 $X_{52} = b X_{52} + a b^* a X_{52} + \epsilon$ 

INF 302 : Langages & Automa

Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année

# Exemple 2 bis de résolution de système d'équations

Remarque Le choix de l'équation sur laquelle on applique le lemme d'Arden influence l'expression régulière résulat.



On simplifie et factorise la deuxième équation :

$$X_{42} = b^* a X_{52}$$
  
 $X_{52} = (b + a b^* a) X_{52} + \epsilon$ 

On applique le lemme d'Arden sur la deuxième équation  $(\epsilon \notin (b + ab^*a))$ :

$$X_{42} = b^* a X_{52}$$
  
 $X_{52} = (b + ab^* a)^* + \epsilon = (b + ab^* a)^*$   
Le langage accepté est  $b^* a (b + ab^* a)^*$ .

iv. Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième an

# Plan Chap. 8 - Expressions Régulières / Théorème de Kleene

- Théorème de Kleene
- Des automates vers les expressions régulières

  - Élimination des états
- 3 Des expressions régulières vers les automates
- Application en informatique : analyse lexicale
- Résumé

# Présentation de la méthode par élimination des états

- Entrée :  $A = (Q, \Sigma, q_0, \Delta, F)$ , un  $\epsilon$ -AENFD.
- Sortie :  $e_A$ , une expressions régulière telle que  $L(e_A) = L(A)$ .

- Étiqueter les transitions par des expressions régulières.
- Supprimer les états (non initiaux et finaux) en mettant à jour les transitions sans modifier le langage.

La technique d'élimination des états nécessite un automate normalisé :

- état initial sans transition entrante,
- un seul état final sans transition sortante.

Phases de la méthode :

- Normalisation
- Élimination des états



# Normalisation - pour l'initialisation

S'ils existent  $q \in Q$  et  $a \in \Sigma$  t.q.  $(q, a, q_0) \in \Delta$ , alors ajouter un nouvel état i à Q t.q. :

- ajouter  $(i, \epsilon, q_0)$  à  $\Delta$
- i est le nouvel état initial

### Normalisation - pour la terminaison

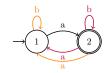
Si |F|>1 ou ils existent  $q\in F$ ,  $q'\in Q$  et  $a\in \Sigma$  tels que  $(q,a,q')\in \Delta$ , alors ajouter un nouvel état f à Q t.q. :

- ajouter  $(q, \epsilon, f)$  à  $\Delta$ , pour tout  $q \in F$ ,
- $\{f\}$  est le nouvel ensemble d'états terminaux/finaux.

Soit  $(Q, \Sigma, i, \Delta, \{f\})$  l'automate résultant de la normalisation de A.

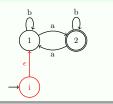
Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année

# Normalisation - exemple 1

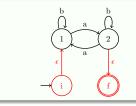


- Considérons l'automate ci-contre.
- Cet automate n'est pas normalisé ni pour l'initialisation ni pour la terminaison.

### Normalisation - pour l'initialisation



Normalisation - pour la terminaison



v. Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année

Méthode par élimination des états Élimination des états - algorithme

Soit  $(Q, \Sigma, i, \Delta, \{f\})$  l'automate résultant de la normalisation de A.

Soit  $R_{q,q'}$  l'expression régulière associée à la transition entre les états q et q'.

# Algorithme de suppression des états

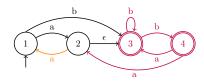
- EE1 Si  $Q = \{i, f\}$ , alors l'expression régulière associée à A est  $R_{i,f}$  et l'algorithme termine. (Sinon aller à l'étape EE2.)
- EE2 Choisir  $q \in Q \setminus \{i, f\}$ . (Aller à l'étape EE3.)
- EE3 Éliminer q comme suit (EE3a + EE3b), puis aller à l'étape EE1.
  - EE3a Pour chaque  $q_1,q_2\in Q\setminus\{q\}$ , l'expression  $R_{q_1,q_2}$  devient

$$R_{q_1,q_2} + R_{q_1,q} \cdot R_{q,q}^* \cdot R_{q,q_2}$$

EE3b Considérer  $Q \setminus \{q\}$  comme nouvel ensemble d'états.

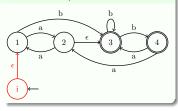
Remarque L'ordre d'élimination des états influe sur la taille de l'expression finale générée. Des heuristiques existent pour le choix (étape EE2).

. Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième anné Normalisation - exemple 2

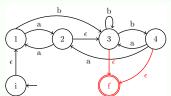


- Considérons l'automate ci-contre.
- Cet automate n'est pas normalisé ni pour l'initialisation ni pour la terminaison.

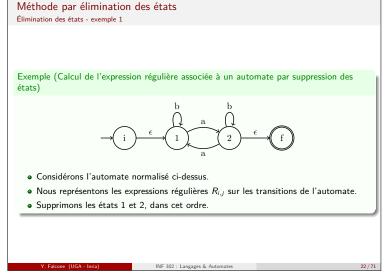
Normalisation - pour l'initialisation



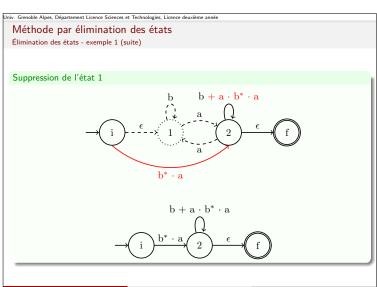
Normalisation - pour la terminaison



INF 302 : Langages & Automates



noble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année



Univ. Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année

Méthode par élimination des états

Élimination des états - exemple 1 (suite)

Suppression de l'état 2

b + a · b \* · a

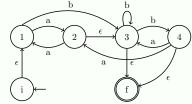
i - - - × 2 - - - f

(b\* · a) · (b + a · b\* · a)\*

i (b\* · a) · (b + a · b\* · a)\*

Méthode par élimination des états
Élimination des états - exemple 2

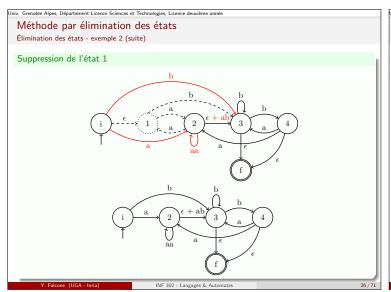
Exemple (Calcul de l'expression régulière associée à un automate par suppression des états)

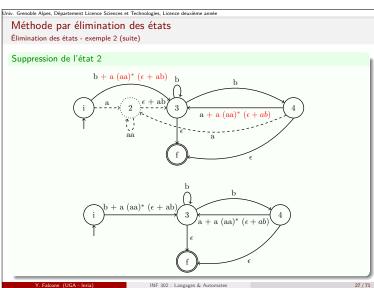


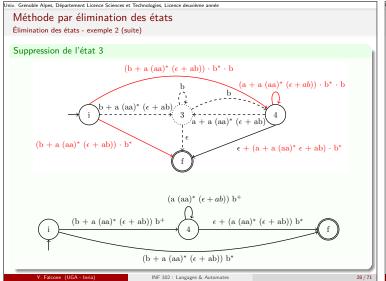
- Considérons l'automate normalisé ci-dessus.
- ullet Nous représentons les expressions régulières  $R_{i,j}$  sur les transitions de l'automate.
- Supprimons les états 1, 2, 3 et 4, dans cet ordre.

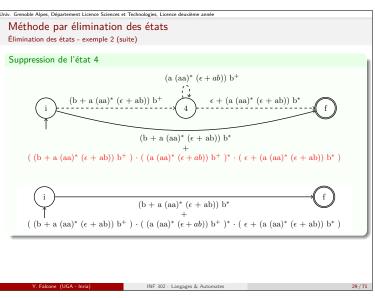
one (UGA - Inria) INF 302 : Langages & A

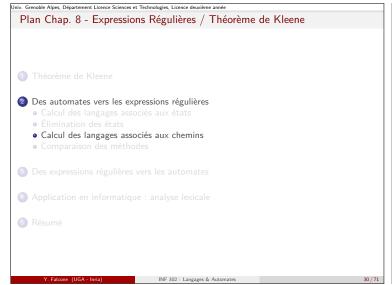
25 / 71











oble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année

#### L'idée intuitive

Algorithme de McNaughton et Yamada (1960). 1

- Associer une expression régulière décrivant le langage entre deux états i et j.
- Induction : on se donne un numéro d'état n maximal pour les états intermédiaires :
  - initialisation : on s'interdit de passer par tous les états,
  - pas d'induction : on autorise un nouvel état intermédiaire dans les chemins et on calcul les chemins où l'état n+1 est autorisé en fonction des chemins ou au plus l'état n est autorisé.
- L'expression régulière finale est celle décrivant :
  - l'union des chemins depuis l'état initial vers un état accepteur,
  - o n'ayant aucun état interdit.

#### Théorème

Soit A un ADEF, alors :

- il existe une expression régulière e telle que L(e) = L(A),
- il existe un algorithme de construction de e.
- 1. Robert McNaughton et Hisao Yamada, « Regular expressions and state graphs for automata », IRE Trans. Electronic Computers, 1960.

  Y. Falcone (UGA - Inria)

/. Grenoble Alpes, Départ

# iv. Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année

Soit  $A = (Q, \Sigma, q_{\text{init}}, \delta, F)$  un AEFD.

### L'idée

Construire une collection d'expressions régulières qui décrivent progressivement des chemins de moins en moins contraints dans l'automate, par induction.

# Début de la démonstration

- Supposons, quitte à utiliser une fonction de renommage, que les états sont numérotés de 1 à n (ce qui est possible car il y a un nombre fini d'états).
- Soit  $R_{i,j}^k$  l'expression régulière des mots étiquettes d'un chemin entre l'état i et l'état j qui passe uniquement par des états  $\underline{interm\'ediaires}$  plus petits que k. Il n'y a aucune contrainte sur i et j.
- L'expression régulière de l'automate est :

$$\sum_{f \in F} R_{1,f}^n$$

Nous allons calculer les  $R_{i,j}^k$  pour k = 0, ..., n.

Calcul de  $R_{i,j}^0$ 

 $R_{i,j}^0$  est l'expression régulière des chemins entre l'état i et l'état j dont tous les états intermédiaires ont un numéro plus petit que 0;

 $\hookrightarrow \mathsf{c'est}\text{-}\grave{\mathsf{a}}\text{-}\mathsf{dire}\ \mathsf{qui}\ \mathsf{n'ont}\ \mathit{aucun}\ \mathit{\acute{e}tat}\ \mathit{interm\acute{e}diaire}.$ 

Intéressons nous aux chemins directs entre un état i et un état j : il y a deux cas

- Si  $i \neq j$ , alors on regarde les transitions directes entre i et j :
  - Il n'y a pas de transition :

$$R_{i,j}^0 = \emptyset$$
.

 $\bullet\,$  Il y a une transition étiquetée par un symbole a :

$$R_{i,j}^{0} = a$$
.

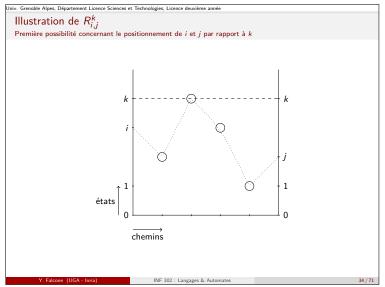
ullet Il y a plusieurs transitions étiquetées par des symboles  $a_1,\ldots,a_n$  :

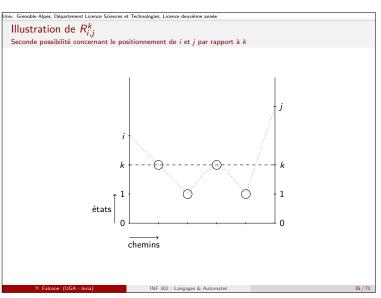
$$R_{i,j}^0 = a_1 + \ldots + a_n.$$

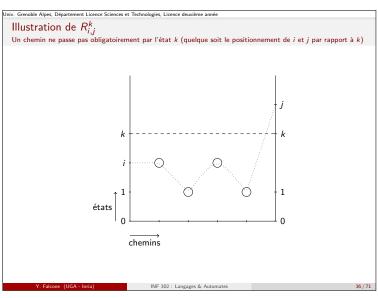
ullet Sinon (i=j), les cas précédents s'appliquent de la même manière.

Il faut de plus ajouter  $\epsilon$  à chaque expression régulière.

INF 302 : Langages & Auto







# Calcul de $R_{i,j}^k$

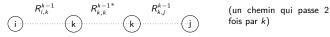
# Résumons :

- $\bullet$  Le positionnement de i et j peut être quelconque par rapport à k : la contrainte reliée à  $R_{i,j}^k$  ne porte que sur les états intermédiaires.
- ullet Un chemin dans  $R_{i,j}^k$  peut passer par l'état k, ou non.

Exprimons maintenant  $R_{i,j}^k$  en fonction de  $R_{i,j}^{k-1}$ .

Considérons un chemin de  $R_{i,j}^k$  :

- Soit il ne passe pas par l'état k, alors c'est un chemin de  $R_{i,j}^{k-1}$ .
- Soit il passe par l'état k (au moins une fois). On peut décomposer le chemin en chemins qui ne passent pas par un état intermédiaire plus grand que k-1.  $R_{i,k}^{k-1} \qquad R_{k,k}^{k-1*} \qquad R_{k,j}^{k-1} \qquad \text{(un chemin qui passe 2)}$



$$R_{i,j}^{k} = R_{i,j}^{k-1} + R_{i,k}^{k-1} \cdot R_{k,k}^{k-1^*} \cdot R_{k,j}^{k-1}$$

oble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année

# Application de la méthode

# Étapes du calcul de l'expression régulière d'un automate - méthode des chemins

- lacktriangle Renommer les chemins de l'automate pour qu'ils soient numérotés de 1 à n, où |Q|.
- ② Calculer  $R_{i,j}^0$ .
- **3** Calculer les  $R_{i,j}^k$ ,  $k=1,\ldots,|Q|$  en utilisant l'expression récursive de  $R_{i,j}^k$ :

$$R_{i,j}^{k} = R_{i,j}^{k-1} + R_{i,k}^{k-1} \cdot R_{k,k}^{k-1*} \cdot R_{k,j}^{k-1}$$

**1** L'expression régulière de l'automate est  $\sum_{f \in F} R_{1,f}^{|Q|}$ .

Remarque En pratique, on arrêtera le calcul à  $R_{i,j}^{|Q|-1}$  et calculera les  $R_{1,f}^{|Q|}$ , pour  $f \in F$ au besoin.

### Méthode des chemins : exemple 1

Soit  $\Sigma = \{a, b\}$  et A l'automate suivant :



Calcul des  $R_{i,j}^0$ 

•  $R_{1,2}^0 = a$ 

- $R_{1,1}^0 = b + \epsilon$   $R_{2,1}^0 = a$ 

  - $R_{2,2}^0 = b + \epsilon$

Calcul des  $R_{i,j}^1 = R_{i,j}^0 + R_{i,1}^0 \cdot (R_{1,1}^0)^* \cdot R_{1,j}^0$ 

- $R_{1,1}^1 = b^*$   $R_{1,2}^1 = b^* \cdot a$   $R_{2,1}^1 = a \cdot b^*$   $R_{2,2}^1 = b \cdot a$   $A_{2,2}^1 = a \cdot b^*$

Calcul de  $R_{1,2}^2 = R_{1,2}^1 + R_{1,2}^1 \cdot (R_{2,2}^1)^* \cdot R_{2,2}^1$ 

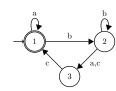
$$R_{1,2}^2 = (b^* \cdot a) + (b^* \cdot a) \cdot (b + a \cdot b^* \cdot a)^* \cdot (b + a \cdot b^* \cdot a)$$

$$= (b^* \cdot a) + (b^* \cdot a) \cdot (b + a \cdot b^* \cdot a)^+$$

$$= (b^* \cdot a) \cdot (b + a \cdot b^* \cdot a)^*$$

# Méthode des chemins : exemple 2

Soit  $\Sigma = \{a, b, c\}$  et A l'automate suivant :



Calcul des  $R_{i,j}^0$ 

- $R_{1,1}^0 = a + \epsilon$
- $R_{2,1}^0 = \emptyset$ •  $R_{2,2}^0 = b + \epsilon$
- $R_{3,1}^0 = c$

- $R_{1,2}^0 = b$ •  $R_{1,3}^0 = \emptyset$
- $R_{2,3}^0 = a + c$
- $R_{3,2}^0 = \emptyset$ •  $R_{3,3}^0 = \epsilon$

# Méthode des chemins : exemple 2 (suite)

- $R_{1,1}^0 = a + \epsilon$
- $R_{3,1}^0 = c$

- $R_{3,2}^0 = \emptyset$

- $R_{1,3}^0 = \emptyset$
- $R_{2,1}^0 = \emptyset$   $R_{2,2}^0 = b + \epsilon$   $R_{2,3}^0 = a + c$
- $R_{3,3}^0 = \epsilon$

Calcul des  $R_{i,j}^1 = R_{i,j}^0 + R_{i,1}^0 \cdot {R_{1,1}^0}^* \cdot R_{1,j}^0$ 

- $R_{1,1}^1 = a^*$
- R<sup>1</sup><sub>2,1</sub> = ∅
- $R_{3,1}^1 = c \cdot a^*$

- $R_{1,2}^1 = a^*b$
- $\bullet \ R^1_{3,2} = c \cdot a^* \cdot b$

- $R_{1,3}^1 = \emptyset$
- $\kappa_{2,1}$  .  $R_{2,2}^1 = b + \epsilon$ -1 a + c•  $R_{2,3}^1 = a + c$
- $R_{3,3}^1 = \epsilon$

# Calcul des $R_{i,j}^2 = R_{i,j}^1 + R_{i,2}^1 \cdot {R_{2,2}^1}^* \cdot R_{2,j}^1$ $a_{1,1} = a^*$ $\mathbf{R}^2_{2,1} = \emptyset$ $\mathbf{R}^2_{1,2} = a^* \cdot b^+$

- - $R_{2,2}^2 = b^*$
- $R_{3,1}^2 = c \cdot a^*$   $R_{3,2}^2 = c \cdot a^* \cdot b^+$
- $\bullet \ \ R_{1,3}^2 = a^* \cdot b^+ \cdot (a+c) \qquad \bullet \ \ R_{2,3}^2 = b^* \cdot (a+c) \qquad \bullet \ \ R_{3,3}^2 = \epsilon + c \cdot a^* \cdot b^+ \cdot (a+c)$

Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année v. Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année Méthode des chemins : exemple 2 (fin) Plan Chap. 8 - Expressions Régulières / Théorème de Kleene Soit  $\Sigma = \{a, b, c\}$  et A l'automate suivant : 1 Théorème de Kleene Des automates vers les expressions régulières Élimination des états • Calcul des langages associés aux chemins • Comparaison des méthodes Observessions régulières vers les automates Expression régulière de A  $\begin{array}{lll} R_{1,1}^3 = & a^* + (a^* \cdot b^+ \cdot (a+c)) \cdot (\epsilon + c \cdot a^* \cdot b^+ \cdot (a+c))^* \cdot c \cdot a^* \\ R_{1,1}^3 = & a^* + (a^* \cdot b^+ \cdot (a+c)) \cdot (c \cdot a^* \cdot b^+ \cdot (a+c))^* \cdot c \cdot a^* \end{array}$ Application en informatique : analyse lexicale Cette expression régulière est équivalente à : Résumé  $a^* \cdot (b^+ \cdot (a+c) \cdot c \cdot a^*)^*$ 

Univ. Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année

Méthode par élimination des états

Élimination des états - exemple

Méthode associant des équations aux états

+ élégance

+ génère des expressions régulières raisonnablement compacte

- pas aussi simple à implémenter que les autres méthodes

Méthode par élimination des états

+ intuitive

+ pratique pour la vérification manuelle

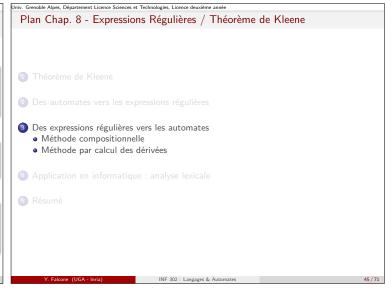
Méthode associant des équations aux chemins

+ implémentation claire et simple

- fastidieux manuellement

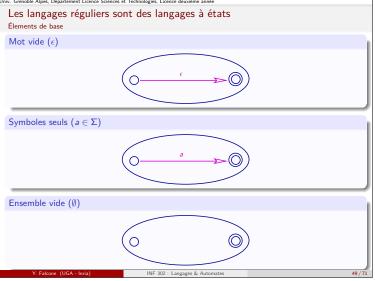
- tendance à créer des expressions régulières très longues

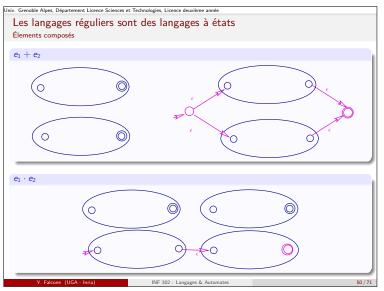
INF 302 : Langages & Auto

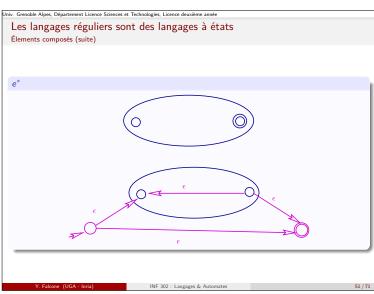


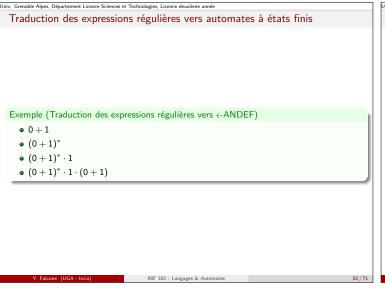


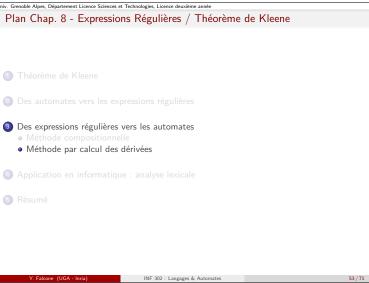












oble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième année

#### Introduction de la méthode

Introduite par J. Brzozowski (notion de dérivée) (1964) et Antimirov (notions de dérivées partielles) (1996).

Méthode purement algébrique ne nécessitant pas de construction explicite de l'automate.

Méthode fonctionne par calcul de la dérivée d'une expression régulière pour laquelle on veut construire un automate.

Intuitivement, la dérivée d'une expression régulière e sur un symbole a est une expression régulière décrivant ce qu'il manque après avoir lu a pour former un mot de e.

Avantage de la méthode :

- travaille uniquement sur la syntaxe des expressions régulières
- peut se faire "à la volée"

Soit  $\Sigma$  un alphabet (utilisé dans la suite pour construire des expressions régulières).

### Dérivée d'une expression régulière par rapport à un symbole

Rappel : intuitivement, la dérivée d'une expression régulière e sur un symbole a est une expression régulière décrivant ce qu'il manque après avoir lu a pour former un mot de e.

# Définition (Dérivée d'une expression régulière : une première définition)

La dérivée de  $e \in ER$  sur  $a \in \Sigma$  est l'expression régulière notée  $\frac{\partial}{\partial a}e$  et dénotant le langage

$$\{w \in \Sigma^* \mid a \cdot w \in L(e)\}.$$

Nous donnons la précédence à l'opérateur de dérivation par rapport aux autres opérateurs.

# Exemple (Dérivée d'une expression régulière)

$$\frac{\partial}{\partial a}a = \epsilon$$

• 
$$\frac{\partial}{\partial a}(a \cdot b) = b$$

• 
$$\frac{\partial}{\partial a}\epsilon = \emptyset$$

• 
$$\frac{\partial}{\partial a}a = \epsilon$$
  
•  $\frac{\partial}{\partial a}\epsilon = \emptyset$   
•  $\frac{\partial}{\partial a}(a+b) = \epsilon$ 

• 
$$\frac{\partial}{\partial a}(a \cdot b)^* = b \cdot (a \cdot b)^*$$

Comment calculer la dérivée d'une expression régulière quelconque?

$$\bullet \quad \frac{\partial}{\partial a}a = \epsilon$$

• 
$$\frac{\partial}{\partial a}\epsilon = \emptyset$$

• 
$$\frac{\partial}{\partial a}(a+b) = \frac{\partial}{\partial a}a + \frac{\partial}{\partial a}b = \epsilon + \emptyset = \epsilon$$

Grenoble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième annu

#### Préliminaire : terme constant d'une expression régulière

Opérateur qui indique si  $\epsilon$  appartient au langage dénoté par une expression régulière.

# Définition (Terme constant d'une expression régulière)

Le terme constant d'une expression régulière est une expression régulière donnée par la fonction c :  $\textit{ER} \rightarrow \{\epsilon,\emptyset\}$  définie par :

$$c(e) = \left\{ egin{array}{ll} \epsilon & ext{si } \epsilon \in L(e) \\ \emptyset & ext{sinon} \end{array} 
ight.$$

Afin de pouvoir être calculer directement à partir de l'expression régulière, le terme constant peut être également défini inductivement par :

• 
$$c(\emptyset) = \emptyset$$

• 
$$c(a) = \emptyset$$
, pour  $a \in \Sigma$ 

• 
$$c(e \cdot e') = c(e) \cdot c(e')$$

• 
$$c(e) = \epsilon$$
 •  $c(e + e') = c(e) + c(e')$ 

• 
$$c(e^*) = \epsilon$$

Exemple (Terme constant d'expressions régulières sur 
$$\Sigma = \{a,b\}$$
)

• 
$$c(a) = \emptyset$$
. •  $c(a^*) = \epsilon$ .

• 
$$c(a \cdot b)^* = \epsilon$$
.

Remarque Calculer le terme constant suppose de simplifier l'expression régulière résultat (dans le cas où il est calculé pour des expressions régulières composées).

# Dérivée d'une expression régulière par rapport à un symbole

# Définition (Dérivée d'une expression régulière : définition inductive (pour le calcul))

La dérivée par rapport à un symbole  $a \in \Sigma$  est définie inductivement sur la syntaxe des expressions régulières par :

• 
$$\frac{\partial}{\partial a}(e+e') = \frac{\partial}{\partial a}e + \frac{\partial}{\partial a}e'$$

• 
$$\frac{\partial}{\partial a}\epsilon = \emptyset$$

$$\begin{array}{l} \bullet \ \frac{\partial}{\partial a}\emptyset = \emptyset \\ \bullet \ \frac{\partial}{\partial a}\epsilon = \emptyset \\ \bullet \ \frac{\partial}{\partial a}a = \epsilon \\ \bullet \ \frac{\partial}{\partial a}b = \emptyset, \ \text{lorsque} \ b \neq a \end{array}$$

• 
$$\frac{\partial}{\partial a}(e \cdot e') = \frac{\partial}{\partial a}e \cdot e' + c(e) \cdot \frac{\partial}{\partial a}e'$$

• 
$$\frac{\partial}{\partial a}e^* = \frac{\partial}{\partial a}e \cdot e^*$$

$$\bullet \frac{\partial}{\partial a}(a \cdot b) = \frac{\partial}{\partial a}a$$

$$\bullet \frac{\partial}{\partial a}(a \cdot b) = \frac{\partial}{\partial a}a \cdot b + c(a) \cdot \frac{\partial}{\partial a}b = \epsilon \cdot b + \emptyset \cdot \emptyset = b$$

$$\bullet \frac{\partial}{\partial a}a - \epsilon$$

$$\bullet \frac{\partial}{\partial a}\epsilon = \emptyset$$

$$\bullet \frac{\partial}{\partial a}(a+b) = \frac{\partial}{\partial a}a + \frac{\partial}{\partial a}b = \epsilon + \emptyset = \epsilon$$

$$\bullet \frac{\partial}{\partial a}(a+b) = \frac{\partial}{\partial a}a + \frac{\partial}{\partial a}(ab) \cdot (a \cdot b)^* = b \cdot (a \cdot b)^*$$

oble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième anné

# Dérivée d'une expression régulière par rapport à un mot

Intuitivement, dériver par rapport à un mot consiste à dériver récursivement et par rapport à chaque lettre du mot dans l'ordre de lecture de ce mot.

#### Définition (Dérivée d'une expression régulière par rapport à un mot)

La dérivée par rapport à un mot dans  $\Sigma^{\ast}$  est défini inductivement sur les mots par

$$ullet$$
  $\frac{\partial}{\partial \epsilon}e=e$ 

• 
$$\frac{\partial}{\partial a \cdot u} e = \frac{\partial}{\partial u} dea$$
, avec  $dea = \frac{\partial}{\partial a} e$ 

# Exemple (Dérivée d'une expression régulière par rapport à un mot)

• 
$$\frac{\partial}{\partial ab}ab = \epsilon$$
  
•  $\frac{\partial}{\partial a \cdot b}(a \cdot b)^* = \frac{\partial}{\partial b}\frac{\partial}{\partial a}(a \cdot b)^*$   
On a vu que  $\frac{\partial}{\partial a \cdot b}(a \cdot b)^* = b \cdot (a \cdot b)^*$ .  
Donc  $\frac{\partial}{\partial a \cdot b}(a \cdot b)^* = \frac{\partial}{\partial b}b \cdot (a \cdot b)^* = \underbrace{\frac{\partial}{\partial b}b}_{\epsilon}(a \cdot b)^* + \underbrace{c(b)}_{\emptyset} \cdot \frac{\partial}{\partial b}(a \cdot b)^* = (a \cdot b)^*$ 

Construction d'un automate par la dérivée d'une expression régulière Définition de l'automate

# Finitude de l'ensemble des dérivées

L'ensemble des dérivées d'une expression régulière est fini modulo associativité, commutativité et idempotence des opérateurs.

### Démonstration.

Admis.

Soit  $e \in ER$  une expression régulière définie sur un alphabet  $\Sigma$  et  $\partial e \in \mathcal{P}(ER)$  l'ensemble des (expressions régulières) dérivées.

# Définition (Automate des dérivées)

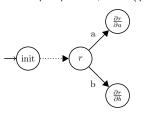
L'automate dérivée de e est l'AEFD  $(\partial e, \Sigma, e, \delta_e, F_e)$  avec :

- $\delta_e(d,a) = \frac{\partial}{\partial a}d$ , pour  $d \in \partial e$  et  $a \in \Sigma$ ,
- $F_e = \{d \in \partial e \mid c(d) = \epsilon\}.$

oble Alpes, Département Licence Sciences et Technologies, Licence deuxième anné

# Construction d'un automate par la dérivée d'une expression régulière

- Utiliser des expressions régulières pour les états de l'automate.
- On passe d'un état à l'autre sur un symbol en calculant sa dérivée sur ce symbole.
- La dérivée d'une expression régulière représente "ce qu'il reste à lire" après avoir lu un symbole pour reconnaître l'expression qu'on a dérivée.
- L'état initial contient l'expression régulière pour laquelle on construit l'automate.
- Un état q est terminal s'il ne reste plus qu'à lire  $\epsilon$ , cad si  $c(q) = \epsilon$ .



Construction d'un automate par la dérivée d'une expression régulière Exemple de construction de l'automate

# Exemple (Construction de l'automate pour l'expression régulière $(a \cdot b)^*$ )

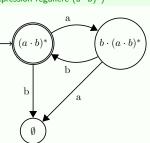
- $\bullet \ \frac{\partial}{\partial a}(a \cdot b)^* = b \cdot (a \cdot b)^*$
- $\bullet \ \tfrac{\partial}{\partial a \cdot b} (a \cdot b)^* = (a \cdot b)^*$

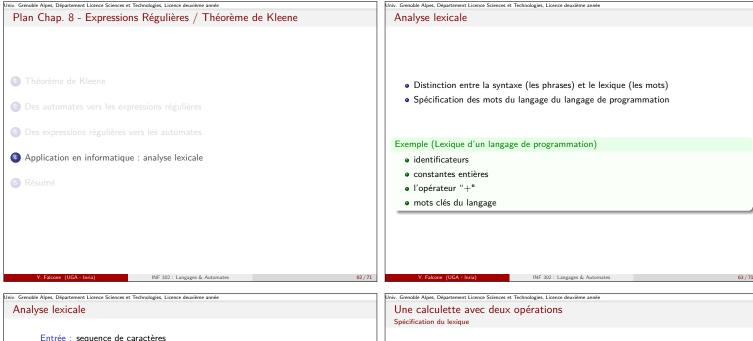
 $\label{eq:Deplus} \mbox{ De plus, nous avons :}$ 

- $\bullet \ \tfrac{\partial}{\partial b}(a\cdot b)^*=\emptyset$
- $\bullet \ \frac{\partial}{\partial b}(b\cdot(a\cdot b)^*=(a\cdot b)^*$

Par ailleurs :

- $c((a \cdot b)^*) = \epsilon$
- $c(b \cdot (a \cdot b)^*) = \emptyset$
- $c(\emptyset) = \emptyset$





Entrée : sequence de caractères Sortie : sequence de classes d'unités lexicales (~ séquence de mots) 1 Calcul de la plus grand séquence parmi un ensemble de classes lexicales → *lexemes* du programme ② Insertion d' une référence dans la table des symboles pour les identificateurs. 3 Retour à l'analyseur syntaxique : • la classe lexicale (token) : constantes, identificateurs, mots clés, opérateurs, Suppression des éléments hors du langage (espaces, commentaires, retours à la ligne, tabulations) Token special : error – lorsque les règles du lexique ne sont pas respectées. Basé sur des outils formels : les langages réguliers • décrits par des expressions régulières • reconnus par des automates à états finis (déterministes) Exemple d'analyseur lexicale : LeX (générateur de code implémentant des automates à partir d'expressions régulières) INF 302 : Langages & Autom

Syntaxe (grammaire hors-contexte):

E:E+T|T
T:T\*F|F
F:ID|NUM|(E)

Lexique

opérateurs: {+,\*}
oséparateurs: ()
une constante entière NUM
un identificateur ID

